

Министерство образования и науки Российской Федерации
НОВОСИБИРСКИЙ ГОСУДАРСТВЕННЫЙ ТЕХНИЧЕСКИЙ УНИВЕРСИТЕТ
НАУЧНАЯ БИБЛИОТЕКА
Научно-информационный центр



**Юркевич
Валерий Дмитриевич**

ЮБИЛЕЙНЫЙ БИБЛИОГРАФИЧЕСКИЙ УКАЗАТЕЛЬ

Книги, статьи и другие работы за 1982–2011 гг.

НОВОСИБИРСК
2011

ББК 91.9:72+72я1
Ю 741

Составители: *О. В. Дербилова, Л. Б. Кистюнина, А. С. Шаромова*

Ответственные редакторы: *В. Н. Удотова, Т. В. Баздырева*

Юбилейный указатель подготовлен Научной библиотекой НГТУ

ОТ СОСТАВИТЕЛЕЙ

Данный библиографический указатель составлен к юбилею доктора технических наук, профессора Юркевича Валерия Дмитриевича. В указатель вошли работы, информация о которых взята из библиографических указателей трудов преподавателей и сотрудников НЭТИ–НГТУ за 1983–1999 гг., из электронного каталога VIRTUA НБ НГТУ (1992–2011 гг.), Интернета, а также предоставлена самим автором.

Указатель содержит 210 библиографических записей на русском и иностранных языках за 1982–2011 гг., сгруппированных по видам публикаций:

- 1) научные публикации;
- 2) учебники и учебно-методические публикации;
- 3) публицистика;
- 4) публикации об авторе.

Внутри разделов записи расположены по алфавиту и имеют сплошную нумерацию. В конце подразделов «Книги, диссертации, авторефераты диссертаций», «Статьи из периодических и научных сборников, информационные листы», «Доклады и тезисы докладов на научных мероприятиях» (раздел «Научные публикации»), помещены записи на иностранных языках. Перечень разделов представлен в содержании.

Библиографический указатель составлен в соответствии с общепринятыми правилами и стандартами:

ГОСТ 7.80–2000. СИБИД. Библиографическая запись. Заголовок. Общие требования и правила составления;

ГОСТ 7.82–2001. СИБИД. Библиографическая запись. Библиографическое описание электронных ресурсов. Общие требования и правила составления;

ГОСТ 7.1–2003. СИБИД. Библиографическая запись. Библиографическое описание. Общие требования и правила составления;

ГОСТ 7.11–2004. СИБИД. Библиографическая запись. Сокращение слов и словосочетаний на иностранных европейских языках;

ГОСТ 7.12–93. СИБИД. Библиографическая запись. Сокращение слов на русском языке. Общие требования и правила;

ГОСТ 7.23–96. СИБИД. Издания информационные. Структура и оформление.

Описания публикаций, сведения о которых невозможно проверить, приведены со слов автора и имеют неполный характер. Данные описания имеют пометку *.

Справочный аппарат указателя включает:

- вводную часть: «От составителей», «Краткая биографическая справка»;
- именной указатель содержит фамилии, инициалы авторов (составителей, редакторов, научных руководителей) и ссылки на номера библиографических записей основного указателя. В квадратные скобки помещены номера записей публикаций, принадлежащих составителям, редакторам, научным руководителям;
- список источников информации;
- содержание.

КРАТКАЯ БИОГРАФИЧЕСКАЯ СПРАВКА

29 декабря 2011 года исполняется 60 лет со дня рождения Юркевича Валерия Дмитриевича – доктора технических наук, профессора.

Валерий Дмитриевич родился в Новосибирске, по окончании средней школы № 22 города Новосибирска в 1969 г. поступил в Новосибирский электротехнический институт (НЭТИ–НГТУ) по специальности «Автоматизированные системы управления», который окончил в 1974 г. С 1974 по 1975 г. работал инженером НИЧ на кафедре АСУ НЭТИ. С 1975 по 1977 г. – младший научный сотрудник лаборатории биофизики Института клинической и экспериментальной медицины СО АМН. С 1977 по 1979 г. проходил срочную службу командиром взвода связи Дальневосточного пограничного округа. С 1979 г. сотрудник Новосибирского государственного технического университета (НГТУ).

Работая в рамках научной школы по теории автоматического управления на кафедре автоматике под руководством профессора Анатолия Сергеевича Вострикова, защитил в 1986 г. кандидатскую диссертацию на тему «Условия реализуемости заданных движений и синтез систем с вектором скорости в законе управления». В 1997 г. защитил докторскую диссертацию на тему «Методы синтеза регуляторов для нелинейных нестационарных систем на основе алгоритмов локальной оптимизации высшего порядка».

С 1998 г. Валерий Дмитриевич Юркевич работает профессором на кафедре автоматике НГТУ, в 2001 г. ему было присвоено ученое звание профессора.

Проходил стажировку в Силезском техническом университете (Польша) в 1990 г. и в университете Твенти (Нидерланды) в 1993 г. В качестве приглашенного профессора читал лекции в данных университетах в 1998 г. В период с 2001 по 2003 г. работал приглашенным профессором в университете Конкордия (Монреаль, Канада). Читал лекции в 2007 г. в Харбинском институте науки и технологий (КНР) и Национальном университете Сингапура, в 2008 г. – в университете города Ульсан (Южная Корея), в 2011 г. – в Силезском техническом университете (Польша).

Профессор Валерий Дмитриевич Юркевич является членом диссертационного совета по защита докторских диссертаций по специальности 05.13.01 – «Системный анализ, управление и обработка информации», а также членом экспертного совета по научно-исследовательской работе студентов НГТУ, и членом IEEE Control Systems Society.

Областью профессиональной деятельности являются проблемы анализа и синтеза непрерывных и цифровых систем управления для нелинейных нестационарных динамических объектов в условиях неполной информации, управление движением летательных аппаратов, системы управления для объектов с распределенными параметрами, задачи управления в робототехнике, импульсные регуляторы для систем силовой электроники, метод разделения движений в задачах управления.

Основным научным результатом является разработка общей теории синтеза непрерывных и дискретных алгоритмов управления для нелинейных систем на основе применения алгоритмов локальной оптимизации и метода разделения движений.

Профессор Юркевич Валерий Дмитриевич является рецензентом ряда профессиональных журналов (IEEE Transaction on Automatic Control, IEEE Transactions on Control Systems Technology, Asian Journal of Control, International Journal of Robotics and Automation, IET Control Theory and Applications), а также рецензентом профессиональных научных конференций (IEEE Conference on Decision and Control, European Control Conference, American Control Conference, Asian Control Conference, IFAC World Congr., ASME Dynamic Systems and Control Conference).

По результатам профессиональной деятельности опубликовано около 200 научных работ, в том числе 3 монографии, издано 9 учебно-методических пособий, получено 4 авторских свидетельства на изобретение.

В. Д. Юркевич
1.12.2011

НАУЧНЫЕ ПУБЛИКАЦИИ

Книги, диссертации, авторефераты диссертаций

1. Юркевич В. Д. Методы синтеза регуляторов для нелинейных нестационарных систем на основе алгоритмов локальной оптимизации высшего порядка : автореф. дис. ... д-ра техн. наук : 05.13.01 / В. Д. Юркевич ; Новосиб. гос. техн. ун-т. – Новосибирск : Изд-во НГТУ, 1997. – 39 с.
2. Юркевич В. Д. Методы синтеза регуляторов для нелинейных нестационарных систем на основе алгоритмов локальной оптимизации высшего порядка : дис. ... д-ра техн. наук : 05.13.01 / В. Д. Юркевич ; Новосиб. гос. техн. ун-т. – Новосибирск : Изд-во НГТУ, 1997. – 349 с.
3. Юркевич В. Д. Синтез нелинейных нестационарных систем управления с разнотемповыми процессами : [монография] / В. Д. Юркевич ; Федер. целевая программа «Гос. поддержка интеграции высш. образования и фундам. науки на 1997–2000 гг.». – СПб. : Наука, 2000. – 287 с.
4. Юркевич В. Д. Условия реализуемости заданных движений и синтез систем с вектором скорости в законе управления : автореф. дис. ... канд. техн. наук : 05.13.01 / В. Д. Юркевич ; Новосиб. электротехн. ин-т. – Новосибирск, 1986. – 17 с.
5. Юркевич В. Д. Условия реализуемости заданных движений и синтез систем с вектором скорости в законе управления : дис. ... канд. техн. наук : 05.13.01 / В. Д. Юркевич ; науч. рук. А. С. Востриков ; Новосиб. электротехн. ин-т. – Новосибирск, 1986. – 140 с.
6. Advances in PID control / ed. V. D. Yurkevich. – Rijeka : InTech, 2011. – 274 p.
7. Yurkevich V. D. Design of nonlinear control systems with the highest derivative in feedback / V. D. Yurkevich. – Singapore : World scientific publishing Co, 2004. – 352 p. (Series on Stability, vibration and control of systems, series A. – Vol. 16).

Статьи из периодических и научных сборников, информационные листы

8. Айзенштат А. С. Комплекс программ для автоматизации синтеза и моделирования систем стабилизации выхода динамических объектов : информ. л. № 486-85 / А. С. Айзенштат, В. Д. Юркевич ; Новосиб. ЦНТИ. – Новосибирск, 1985. – 4 с.
9. Блахута М. Цифровая реализация непрерывных регуляторов в методе динамического сжатия / М. Блахута, В. Юркевич, К. Войцеховский // Информатика и процессы управления : межвуз. сб. науч. ст. – Красноярск, 1997. – С. 54–61.
10. Востриков А. С. Синтез многоканальных систем с вектором скорости в законе управления / А. С. Востриков, В. Д. Юркевич // Автоматика и телемеханика. – 1993. – № 2. – С. 51–64.
11. Колегов М. А. Расчет параметров ПИ-регулятора для неаффинной по управлению системы / М. А. Колегов, В. Д. Юркевич // Сборник научных трудов НГТУ. – 2011. – № 2 (64). – С. 13–18.
12. О построении алгоритма управления адаптивной оптической системы / С. В. Колмаков, А. М. Прохоров, Н. Л. Попов, В. Д. Юркевич // Квантовая электроника. Приложение. – № 12. – 1984. – С.*

13. Юркевич В. Д. Алгоритм анализа реализуемости управляющих воздействий, обеспечивающих заданные движения на выходе объекта / В. Д. Юркевич // Труды МВТУ. – 1988. – № 508. Автоматизированное проектирование систем управления. – С. 28–40.
14. Юркевич В. Д. Задачи стабилизации выхода линейно-динамических объектов / В. Д. Юркевич // Синтез алгоритмов сложных систем. – Таганрог, 1986. – С. 19–21.
15. Юркевич В. Д. К задаче управления формой распределенной механической системы типа пластины / В. Д. Юркевич // Адаптивная оптика : межвуз. сб. – Уфа, 1988. – № 2. – С. 102–105.
16. Юркевич В. Д. Метод формирования заданных движений в системах с распределенными параметрами / В. Д. Юркевич // Автоматическое управление объектами с переменными характеристиками : межвуз. сб. науч. тр. – Новосибирск, 1991. – С. 33–42.
17. Юркевич В. Д. Метод формирования заданных нулей системы / В. Д. Юркевич // Аналитические методы синтеза регуляторов : межвуз. науч. сб. – Саратов, 1990. – С. 75–80.
18. Юркевич В. Д. Методика синтеза обратных систем минимального порядка / В. Д. Юркевич // Измерительно-вычислительные системы и их элементы : межвуз. сб. науч. тр. – Новосибирск : НЭТИ, 1990. – С. 73–81.
19. Юркевич В. Д. О реализуемости заданных движений в многоканальных системах с вектором скорости в законе управления / В. Д. Юркевич // Автоматическое управление объектами с переменными характеристиками : межвуз. сб. науч. тр. – Новосибирск, 1989. – С. 73–83.
20. Юркевич В. Д. Об условиях организации инвариантных движений в линейных многосвязных системах / В. Д. Юркевич, Г. А. Французова, А. С. Востриков // Управление при неполной информации : межвуз. сб. науч. тр. – Новосибирск : НЭТИ, 1984. – С. 103–106.
21. Юркевич В. Д. Об устойчивости динамических объектов по управлению / В. Д. Юркевич // Автоматическое управление объектами с переменными характеристиками : межвуз. сб. науч. тр. – Новосибирск, 1988. – С. 108–116.
22. Юркевич В. Д. Разделение оптически активных антиподов при изогидрической кристаллизации / В. Д. Юркевич // Химико-фармацевтический журнал. – 1986. – № 6. – С. 732–737.
23. Юркевич В. Д. Синтез дискретных систем управления методом динамического сжатия: анализ точности / В. Д. Юркевич // Электронная техника. Сер. 7. Технология, организация производства и оборудование. – 1993. – Вып. 2–3. – С. 17–20.
24. Юркевич В. Д. Синтез дискретных систем управления методом динамического сжатия / В. Д. Юркевич // Известия РАН. Техническая кибернетика. – 1994. – № 6. – С. 223–233.
25. Юркевич В. Д. Синтез систем управления методом динамического сжатия / В. Д. Юркевич // Известия вузов. Приборостроение. – 1994. – Т. 37, № 7–8. – С. 15–19.
26. Юркевич В. Д. Условия обратимости линейных динамических систем / В. Д. Юркевич // Измерительно-вычислительные системы. Теория и реализация : межвуз. сб. науч. тр. – Новосибирск : НЭТИ, 1986. – С. 76–80.
27. Юркевич В. Д. Условия ограниченности управляющих воздействий, обеспечивающих заданные движения на выходе объекта / В. Д. Юркевич // Элементы и системы оптимальной идентификации и управления технологическими процессами : сб. науч. тр. – Тула : ТулПИ, 1989. – С. 107–112.

28. Юркевич В. Д. Условия разрешимости задачи воспроизведения заданного выхода для многосвязных объектов / В. Д. Юркевич // Создание и внедрение систем автоматического и автоматизированного управления технологическими процессами : 11 Всесоюз. науч.-техн. совещ., Новгород, 9–11 сент. 1986 г. : тез. докл. – М., 1986. – С. 33–34.
29. Юркевич В. Д. Условия разрешимости задачи стабилизации многосвязных объектов / Юркевич В. Д. // Автоматическое управление объектами с переменными характеристиками: межвуз сб. науч. тр. – Новосибирск : НЭТИ, 1986. – С. 77–86.
30. Юркевич В. Д. Задача стабилизации летательного аппарата в вертикальной плоскости / В. Юркевич, М. Блахута, К. Войцеховский // Автоматическое управление объектами с переменными характеристиками : межвуз. сб. науч. тр. – Новосибирск, 1991. – С. 86–93.
31. Aghdam A. G. «Decentralised two-time-scale motions control based on generalized sampling» IET control theory and applications, 2007, 1, (5), p. 1477–1486 [Author Correction] / A. G. Aghdam, R. Becerril-Arreola, V. D. Yurkevich // IET control theory and applications. – 2007. – Vol. 1, iss 6. – P. 1736.
32. Aghdam A. G. Decentralised two-time-scale motions control based on generalised sampling / A. G. Aghdam, R. Becerril-Arreola, V. D. Yurkevich // IET Control Theory and Applications. – 2007. – Vol. 1, iss. 5. – P. 1477–1486.
33. Blachuta M. J. Robust quasi NID aircraft 3D flight control under sensor noise / M. J. Blachuta, K. Wojciechowski, V. D. Yurkevich // Kybernetika. – 1999. – Vol. 35, № 5. – P. 637–650.
34. Gavriloiu V. Design of dynamic nonlinear control techniques for flexible-link manipulators / V. Gavriloiu, V. D. Yurkevich, K. Khorasani // Solid state phenomena. Mechatronic systems and materials II. – 2009. – Vol. 144. – P. 250–256.
35. Implementation of single feedback control loop for constant power regulated swash plate axial piston pumps / M. K. B. Khalil, V. Yurkevich, J. Svoboda, R. B. Bhat // Intern. journal of fluid power. – 2002. – Vol. 3, № 3. – P. 27–36.
36. Jurkiewicz W. D Synteza prawa sterowania / W. D. Jurkiewicz, M. J. Blachuta, K. Wojciechowski // Zeszyty naukowe politechniki slaskiej. Ser. Automatyka. – 1993. – Z. 107. – P. 139–166.
37. Jurkiewicz W. D. Synteza ukladu sterowania ruchem samolotu w plaszczyznie pionowej / W. D. Jurkiewicz, M. J. Blachuta, K. Wojciechowski // Zeszyty naukowe politechniki slaskiej. Ser. Automatyka. – 1991. – Z. 103. – P. 75–106.
38. Vostrikov A. S. Design of multi-channel systems with a velocity vector in the control law / A. S. Vostrikov, V. D. Yurkevich // Automation and remote control. – 1993. – Vol. 54, № 2, pt. 1. – P. 214–226.
39. Vostrikov A. S. Stabilization of nonlinear time-varying systems via higher derivative feedback control / A. S. Vostrikov, V. D. Yurkevich // Научный вестник НГТУ. – 1998. – № 1 (4). – С. 46–62.
40. Vostrikov A. S. The decoupling of multi-channel non-linear time-varying systems by derivative feedback / A. S. Vostrikov, V. D. Yurkevich // Systems Science. – Wroclaw, Poland, 1991. – Vol. 17, № 4. – P. 21–33.
41. Yurkevich V. D. Control of distributed parameter systems: localisation method / V. D. Yurkevich // IEE proceedings: control theory and applications. – 1992. – Vol. 139, № 2. – P. 141–146.

42. Yurkevich V. D. Control of parabolic systems on the basis of the localisation method / V. D. Yurkevich // IEE proceedings: control theory and applications. – 1992. – Vol. 139, № 6. – P. 511–516.
43. Yurkevich V. D. PI/PID control for nonlinear systems via singular perturbation technique / V. D. Yurkevich // Advances in PID control. – Rijeka : InTech, 2011. – P. 113–142.
44. Yurkevich V. D. Stabilization system for the aircraft longitudinal motion / V. D. Yurkevich, M. J. Blachuta, K. Wojciechowski // Archiwum automatyki i robotyki. – Warszawa, 1991. – Vol. 36, № 3–4. – P. 517–535.
45. Yurkevich V. D. Synthesis of discrete control systems by the method of dynamic contraction / V. D. Yurkevich // Journal of computer and systems sciences international. – 1996. – Vol. 34, № 2. – P. 155–165.

Доклады и тезисы докладов на научных мероприятиях

46. Бочарова О. В. Адаптивная система управления с разнотемповыми процессами и идентификацией высокочастотного коэффициента усиления = Adaptive nonlinear control system with multi-time-scale motions and high-frequency-gain identification / О. В. Бочарова, В. Д. Юркевич // Устойчивость и колебания нелинейных систем управления = Stability and oscillations of nonlinear control systems : 11 междунар. конф. (конф. Пятницкого), Москва, 1–4 июня 2010 г. : тез. докл. – М. : Ин-т проблем упр. им. В. А. Трапезникова РАН, 2010. – С. 58–60.
47. Востриков А. С. Вопросы синтеза систем управления для объектов с распределенными параметрами на основе метода локализации / А. С. Востриков, М. С. Карчов, В. Д. Юркевич // Автоматическое управление объектами с переменными характеристиками : межвуз. сб. науч. тр. – Новосибирск : НЭТИ, 1990. – С. 3–16.
48. Востриков А. С. Метод локализации в задаче синтеза многоканальных систем / А. С. Востриков, В. Д. Юркевич // Тезисы докладов 1 Всесоюзной научно-технической конференции «Координирующее управление в технических и природных системах». – Харьков, 1991. – С. 15.
49. Востриков А. С. О проектировании семейства алгоритмов управления для нелинейных нестационарных систем / А. С. Востриков, В. Д. Юркевич // Микропроцессорные системы автоматики : материалы 3 междунар. науч.-техн. конф. – Новосибирск : Изд-во НГТУ, 1996. – С. А7–А10.
50. Востриков А. С. Организация инвариантных движений в системах с обратной связью по вектору скорости / А. С. Востриков, Г. А. Французова, В. Д. Юркевич // Теория инвариантности, теория чувствительности и их применения : 7 Всесоюз. совещ. (Баку, июнь 1987 г.) : тез. докл. – М. : Ин-т проблем упр., 1987. – С. 32–33.
51. Востриков А. С. Система управления на основе метода локализации для автоматизации испытаний элементов авиаконструкций / А. С. Востриков, М. С. Карчов, В. Д. Юркевич // Автоматизация исследования, проектирования и испытания сложных технических систем : тез. докл. Всесоюз. науч.-техн. конф. – Калуга, 1989. – С. 235–236.
52. Востриков А. С. Стабилизация нелинейных нестационарных систем на основе применения производной состояния в законе управления : (Обзор) / А. С. Востриков, А. С. Юркевич // Международная конференция по проблемам управления (29 июня – 2 июля 1999 г.) : тез. докл. : в 3 т. – М. : Фонд «Проблемы управления», 1999. – Т. 1. – С. 24–26.

53. Востриков А. С. Условия реализуемости заданных движений и синтез алгоритмов управления динамическими объектами / А. С. Востриков, В. Д. Юркевич // Тезисы докладов 10 Всесоюз. науч.-техн. совещания по проблемам управления (Алма-Ата, окт. 1986 г.). – М., 1986. – Кн. 1. – С. 33–34.
54. Востриков А. С. Формирование заданной траектории движения манипулятора в системах управления по вектору скорости / А. С. Востриков, Г. А. Французова, В. Д. Юркевич // Роботы и гибкие производственные системы : тез. докл. 2 Всесоюз. семинара (Челябинск, май 1988 г.). – М., 1988. – С. 44–45.
55. Ермоленко Э. В. Пакет программ для автоматизированного проектирования многоканальных систем управления на основе метода динамического сжатия / Э. В. Ермоленко, В. Д. Юркевич // Информатика и проблемы телекоммуникации : Российская науч.-техн. конф., (Новосибирск, 28–29 апр. 1994 г.) : тез. докл. – Новосибирск, 1994. – С. 123–124.
56. Кайль К. А. Конечномерный непрерывный регулятор со старшей производной в законе управления для многозонной термической печи / К. А. Кайль, В. Д. Юркевич // 8 International conference on actual problems of electronic instrument engineering : proceedings. APEIE–2006 = Материалы 8 междунар. конф. «Актуальные проблемы электронного приборостроения». АПЭП–2006, Новосибирск, 26–28 сент. 2006 г. – Новосибирск : Изд-во НГТУ, 2006. – Т. 7. – С. 195–202.
57. Колегов М. А. Анализ абсолютной устойчивости быстрых движений в нелинейных неаффинных системах управления с разнотемповыми процессами = Fast-motion absolute stability analysis for nonlinear nonaffine control systems with multi-time-scale motions / М. А. Колегов, В. Д. Юркевич // Устойчивость и колебания нелинейных систем управления = Stability and oscillations of nonlinear control systems : 11 междунар. конф. (конф. Пятницкого), Москва, 1–4 июня 2010 г. : тез. докл. – М. : Ин-т проблем упр. им. В. А. Трапезникова РАН, 2010. – С. 180–182.
58. Метод вектора скорости в задаче формирования заданной траектории движения / А. С. Востриков, В. Д. Юркевич, Г. А. Французова, Г. П. Голодных // 9 Всесоюз. совещание по проблемам управления, Ереван, нояб. 1983 г. : тез. докл. – М. ; Ереван, 1983. – С. 36.
59. Принцип локализации в задачах синтеза управления в условиях неопределенности / А. А. Воевода, А. С. Востриков, Е. Л. Веретельникова, Г. А. Французова, О. Я. Шпилева, В. Д. Юркевич // Надежность механических систем : тр. науч.-техн. конф. – Самара : Изд-во СамГТУ, 1995. – С. *
60. Тарасов Е. В. ПИ-регулятор с широтно-импульсной модуляцией для системы управления воздушораспределением / Е. В. Тарасов, Д. В. Зедгенизов, В. Д. Юркевич // 10 International conference on actual problems of electronic instrument engineering proceedings. APEIE–2010 = Материалы 10 международной конференции «Актуальные проблемы электронного приборостроения». АПЭП–2010, Новосибирск, 22–24 сент., 2010 г. : в 7 т. – Новосибирск : Изд-во НГТУ, 2010. – Т. 7. – С. 142–147.
61. Французова Г. А. Об обратимости многосвязных систем / Г. А. Французова, В. Д. Юркевич // Методы теории идентификации в задачах измерительной техники и метрологии : тез. докл. 3 Всесоюз. симп., сент. 1982 г. – Новосибирск : [б. и.], 1982. – С. 205–206.
62. Шишков С. Ю. Пакет программ для автоматизированного проектирования многоканальных дискретных систем управления / С. Ю. Шишков, В. Д. Юркевич // Проблемы электротехни-

- ки : тез. докл. науч. конф. с междунар. участием (Новосибирск, 20–22 окт. 1993 г.). Секция 3. – Новосибирск, 1993. – С. 75–77.
63. Шишков С. Ю. Программа для автоматизированного проектирования дискретных систем управления на основе метода динамического сжатия / С. Ю. Шишков, В. Д. Юркевич // Информатика и проблемы телекоммуникации : Рос. науч.-техн. конф. (Новосибирск, 28–29 апр. 1994 г.) : тез. докл. – Новосибирск, 1994. – С. 120–121.
64. Юркевич В. Д. Дискретные алгоритмы управления на основе метода динамического сжатия / В. Д. Юркевич // Микросистема-92 : материалы Всесоюз. науч.-техн. конф., Калининград (сент. 1992). – Томск : Изд-во Том. ун-та, 1992. – С. 185–186.
65. Юркевич В. Д. Метод анализа реализуемости движений на заданном многообразии / В. Д. Юркевич // Координирующее управление в технических и природных системах : в 2 ч. – Харьков : ХПИ, 1991. – Ч. 1. – С. 44–45.
66. Юркевич В. Д. Метод динамического сжатия в задаче синтеза систем управления для объектов с распределенными параметрами / В. Д. Юркевич // Проблемы техники и технологий XXI века : тез. докл. науч.-техн. конф. с междунар. участием, Красноярск 22–25 марта 1994 г. Секция «Информатика и процессы управления». – Красноярск, 1994. – С. 13.
67. Юркевич В. Д. Метод динамического сжатия в задаче синтеза систем управления для объектов с распределенными параметрами / В. Д. Юркевич // Информатика и процессы управления : межвуз. сб. науч. тр. – Красноярск : КГТУ, 1995. – С. 3–7.
68. Юркевич В. Д. Метод динамического сжатия в синтезе дискретных систем / В. Д. Юркевич // Микропроцессорные системы контроля и управления : материалы Сиб. науч.-техн. конф., 10–11 сент. 1992 г. – Новосибирск : [б. и.], 1992. – С. 137–140.
69. Юркевич В. Д. Методика синтеза систем управления для объектов с распределенными параметрами / В. Д. Юркевич // Контроль, управление и автоматизация в современном производстве : тез. докл. 2 науч.-техн. конф. молодых ученых и специалистов с междунар. участием (Минск, 16–18 окт., 1990 г.). – М., 1990. – С. 134–139.
70. Юркевич В. Д. О свойствах дискретных уравнений динамики / В. Д. Юркевич // Микропроцессорные системы автоматизации технологических процессов : тез. докл. Всесоюз. науч.-техн. конф., 14–16 апр. 1987 г. – Новосибирск, 1987. – С. 98.
71. Юркевич В. Д. О синтезе многоканальных дискретных систем управления методом динамического сжатия / В. Д. Юркевич // Проблемы электротехники : тез. докл. науч. конф. с междунар. участием (Новосибирск, 20–22 окт. 1993 г.). Секция 3. – Новосибирск, 1993. – С. 53–57.
72. Юркевич В. Д. О синтезе многоканальных систем управления методом динамического сжатия / В. Д. Юркевич // Автоматическое управление объектами с переменными характеристиками : сб. науч. тр. – Новосибирск : Изд-во НГТУ, 1993. – С. 100–109.
73. Юркевич В. Д. О синтезе непрерывных систем управления методом динамического сжатия: анализ влияния помех / В. Д. Юркевич // Труды 2 междунар. науч.-техн. конф. «Актуальные проблемы электронного приборостроения». АПЭП-94 : в 7 т. – Новосибирск : Изд-во НГТУ, 1994. – Т. 4. – С. 75–79.
74. Юркевич В. Д. О синтезе обратных систем минимального порядка / В. Д. Юркевич // Методы теории идентификации в задачах измерительной техники и метрологии : 5 Всесоюз.

- симпоз., 16–18 мая 1989 г. : тез. докл. – Новосибирск : НПО «СНИИМ», 1989. – С. 243–244.
75. Юркевич В. Д. О синтезе систем управления объектами с распределенными параметрами на основе метода локализации / В. Д. Юркевич // Теоретические и прикладные проблемы создания систем управления технологическими процессами : Всесоюз. науч.-техн. совещ., Челябинск, 5–7 июня 1990 г. : тез. докл. : [в 2 ч.]. – М., 1990. – Ч. 1. – С. 49–50.
76. Юркевич В. Д. Обеспечение реализуемости заданных движений на выходе динамического объекта / В. Д. Юркевич // Проблемы комплексной автоматизации : тр. 4 междунар. науч.-техн. конф., Киев, 17–20 окт. 1990 г. Секция 1. «Математические проблемы комплексной автоматизации». – Киев : КПИ, 1990. – С. 102–106.
77. Юркевич В. Д. Понятие устойчивости по управлению для непрерывных динамических объектов / В. Д. Юркевич // Современные проблемы автоматического управления : 7 Всесоюз. совещание молодых ученых, Пушкино, 7–11 дек. 1987 г. : тез. докл. – М. : Информприбор, 1987. – С. 51.
78. Юркевич В. Д. Проектирование дифференциального уравнения сжатия на основе частотного метода / В. Д. Юркевич // Информатика и проблемы телекоммуникаций : материалы междунар. науч.-техн. конф. – Новосибирск, 1995. – Т. 1. – С. 38–40.
79. Юркевич В. Д. Расчет ПИ (ПИД)-регуляторов для нелинейных систем с запаздыванием методом разделения движений / В. Д. Юркевич // Труды 4 междунар. конф. по проблемам управления (26–30 янв. 2009 г.). – М. : Учреждение РАН Ин-т проблем упр. им. В. А. Трапезникова РАН, 2009. – С. 177–185.
80. Юркевич В. Д. Расчет типовых регуляторов для нелинейных систем с запаздыванием методом разделения движений / В. Д. Юркевич // Управление и информационные технологии (УИТ–2008) : докл. 5 науч. конф., Санкт-Петербург, 14–16 окт. 2008 г. – СПб. : Изд-во СГЭУ, 2008. – Т. 1. – С. 62–66.
81. Юркевич В. Д. Регуляризирующий алгоритм решения обратной задачи для динамической системы / В. Д. Юркевич // Методы теории идентификации в задачах измерительной техники и метрологии : тез. докл. 4 Всесоюз. симпоз. (10–12 сент. 1985 г.). – Новосибирск : СНИИМ, 1985. – С. 13–14.
82. Юркевич В. Д. Синтез дискретных алгоритмов управления для систем с распределенными параметрами на основе метода динамического сжатия / В. Д. Юркевич // Информатика и проблемы телекоммуникаций : материалы междунар. науч.-техн. конф. – Новосибирск, 1995. – Т. 1. – С. 41–44.
83. Юркевич В. Д. Синтез дискретных систем управления методом динамического сжатия / В. Д. Юркевич // Негладкие и разрывные задачи управления и оптимизации : тез. докл. 2 междунар. семинара, Челябинск, 24–30 мая 1993 г. – Челябинск : Челяб. гос. ун-т, 1993. – С. 157–158.
84. Юркевич В. Д. Синтез многоканальных систем управления методом динамического сжатия / В. Д. Юркевич // Сборник избранных работ по грантам в области информатики, радиоэлектроники и систем управления : сб. тр. – СПб., 1994. – С. 50–57.
85. Юркевич В. Д. Синтез регуляторов для нелинейных неаффинных систем с ШИМ в канале управления на основе метода разделения движений / В. Д. Юркевич // 3 Мультиконференция по проблемам управления, Санкт-Петербург, 12–14 окт. 2010 г. : материалы конф.

«Управление в технических системах» (УТС–2010). – СПб. : ОАО Концерн ЦНИИ «Электроприбор», 2010. – С. 78–81.

86. Юркевич В. Д. Синтез систем управления для нелинейных нестационарных объектов с запаздыванием методом динамического сжатия / В. Д. Юркевич // Автоматическое управление объектами с переменными характеристиками : сб. науч. тр. – Новосибирск : Изд-во НГТУ, 1993. – С. 64–75.
87. Юркевич В. Д. Синтез системы управления движением группы спутников / В. Д. Юркевич // Решетневские чтения : материалы 10 междунар. науч. конф., посвящ. памяти генер. конструктора ракет.-косм. систем акад. М. Ф. Решетнева, Красноярск, 8–10 нояб. 2006 г. – Красноярск : Сиб. гос. аэрокосм. ун-т, 2006. – С. 103–104.
88. Юркевич В. Д. Способ формирования заданных передаточных нулей / В. Д. Юркевич // Актуальные проблемы информатики, управления, радиоэлектроники и лазерной техники : сб. докл. и сообщ. междунар. молодеж. науч.-техн. конф., Пушкино, 28 нояб. – 1 дек. 1989 г. – М. : МГТУ, 1989. – С. 100–101.
89. Юркевич В. Д. Условия обратимости нестационарных линейных объектов / В. Д. Юркевич // Приборы и средства расчета и проектирования нестационарных систем управления, Москва, 5–7 июня 1984 г. : тез. докл. науч.-техн. конф. – М. : ЦНИИ информ. и техн.-экон. исслед. приборостроения, средств автоматизации и систем упр., 1984. – С. 41–42.
90. Юркевич В. Д. Формирование заданных траекторий движения манипулятора в системах управления по вектору скорости / В. Д. Юркевич, Г. А. Французова, А. С. Востриков // Роботы и гибкие производственные системы : 2 Всесоюз. семинар, Челябинск, май 1988 г. : тез. докл. – М. : ИПУ, 1988. – С. 44–45.
91. Юркевич В. Д. Формирование передаточных нулей в системах с избыточным управлением / В. Д. Юркевич // Приборы и системы управления : тез. докл. Респ. науч.-техн. конф. (26–29 дек. 1989 г.). – Ереван, 1989. – С. 29–30.
92. Юркевич В. Д. Широтно-импульсное управление для нелинейных неаффинных систем с разнотемповыми процессами = Pulse-width modulated control for nonlinear nonaffine systems with multi-time-scale motions / В. Д. Юркевич // Устойчивость и колебания нелинейных систем управления = Stability and oscillations of nonlinear control systems : 11 междунар. конф. (конф. Пятницкого), Москва, 1–4 июня 2010 г. : тез. докл. – М. : Ин-т проблем упр. им. В. А. Трапезникова РАН, 2010. – С. 446–448.
93. Becerril R. Decentralized two-time-scale motions control using generalized sampled-data hold functions / R. Becerril, A. G. Aghdam, V. D. Yurkevich // American control conf. : proc., Boston, Massachusetts, USA, 30 June – 2 July 2004. – Boston, 2004. – Vol. 4. – P. 3369–3374.
94. Blachuta M. J. Aircraft control in presence of sensor noise designed by dynamic contraction method : prepr. / M. J. Blachuta, V. D. Yurkevich, K. Wojciechowski // IFAC-IFIP-IMACS conf. on control of industrial systems (CIS'97), France, Belfort, 20–22 May 1997. – Belfort, 1997. – Vol. 3. – P. 543–548.
95. Blachuta M. J. Aircraft 3D flight guaranteed cost digital control / M. J. Blachuta, V. D. Yurkevich, K. Wojciechowski // 3 Russian – Korean intern. symp. on science and technology (KORUS'99) : abstr., Russia, Novosibirsk, 22–25 June 1999. – Novosibirsk, 1999. – Vol. 1. – P. 232.

96. Blachuta M. J. Aircraft control based on localization method : prepr. / M. J. Blachuta, V. D. Yurkevich, K. Wojciechowski // IFAC workshop on motion control for intelligent automation, Italy, Perugia, 27–29 Oct. 1992. – Oxford ; N. Y., 1992. – Vol. 2. – P. 19–24.
97. Blachuta M. J. Aircraft control designed by dynamic contraction method [Electronic resource] / M. J. Blachuta, V. D. Yurkevich, K. Wojciechowski // IASTED Intern. conf. (Control'97) : proc., Mexico, 28–31 May 1997. – 1 electron-optical disk (CD-ROM). – Mexico, 1997. – Title with the label.
98. Blachuta M. J. Aircraft motion control by dynamic contraction method : prepr. // M. J. Blachuta, V. D. Yurkevich, K. Wojciechowski // Intern. conf. on recent advances in mechatronics. ICRAM'95, Turkey, Istanbul, 14–16 Aug. 1995. – Istanbul, 1995. – P. 404–411.
99. Blachuta M. J. Design analog and digital aircraft flight controllers based by dynamic contraction method / M. J. Blachuta, V. D. Yurkevich, K. Wojciechowski // AIAA. Guidance, navigation and control conference, USA, New Orleans, Louisiana, 11–13 Aug. 1997. – New Orleans, 1997. – Pt. 3. – P. 1719–1729.
100. Blachuta M. J. Design of aircraft 3D motion control using dynamic contraction method / M. J. Blachuta, V. D. Yurkevich, K. Wojciechowski // IFAC Workshop on motion control : proc., German, Munich, 9–11 Oct. 1995. – Munich, 1995. – P. 323–330.
101. Blachuta M. J. Design of analog and digital aircraft flight controllers based on dynamic contraction method / M. J. Blachuta, V. D. Yurkevich, K. Wojciechowski // A collection of technical papers. AIAA guidance, navigation and control conf. 97'GN&C, USA, New Orleans, Louisiana, 11–13 Aug. 1997. – New Orleans, 1997. – Pt. 3. – P. 1719–1729.
102. Blachuta M. J. Design of digital controllers for MIMO nonlinear time- varying systems based on dynamic contraction method [Electronic resource] / M. J. Blachuta, V. D. Yurkevich, K. Wojciechowski // European control conference (ECC'97), Belgium, Brussels, 1–4 July 1997. – 1 CD-ROM. – Brussels, 1997. – Title from label.
103. Blachuta M. J. Robust quasi NID aircraft 3D flight control under sensor noise [Electronic resource] / M. J. Blachuta, V. D. Yurkevich, K. Wojciechowski // 5 IEEE Mediterranean conf. on control and systems, IEEE CSS, Paphos, Cyprus, 21–23 July 1997. – 1 CD-ROM. – Paphos, 1997. – Title from label.
104. Blachuta M. J. Robust quasi NID aircraft 3D flight control under sensor noise / M. J. Blachuta, V. D. Yurkevich, K. Wojciechowski // Scientific bull. of the Rzeszow Technical University. Ser. Mechanika – 1998. – № 168, Vol. 51, pt. 1. – P. 91–98.
105. Blachuta M. J. Some aspects of designing a digital realization of aircraft control algorithm by dynamic contraction method / M. J. Blachuta., V. D. Yurkevich, K. Wojciechowski // 3 Intern. conf. on mechatronics and machine vision in practice : proc., Portugal, Guimaraes, 18–20 Sept. 1996. – Guimaraes, 1996. – Vol. 1. – P. 167–172.
106. Bocharova O. V. High-frequency-gain identification and gain tuning in nonlinear singularly perturbed control systems / O. V. Bocharova, V. D. Yurkevich // IASTED Intern. conf. on automation, control and information technology (ACIT 2010) : proc., Russia, Novosibirsk, 15–18 June, 2010. – Novosibirsk, 2010. – P. 121–127.
107. Design of digital controller for aircraft longitudinal motion : prepr. / M. J. Blachuta, B. V. Shatalov, V. D. Yurkevich, K. Wojciechowski // 11 IFAC workshop on control applications of optimization, Russia, St.-Petersburg, 3–6 July 2000. – SPb., 2000. – Vol. 1. – P. 76–81.

108. Direct torque tracking PI-controller design for switched reluctance motor drive using singular perturbation method / Sanjib Kumar Sahoo, Sanjib Kumar Panda, Jian-Xin Xu, V. D. Yurkevich // 17 IFAC world Congr. : proc., Korea, Seoul, 6–11 July, 2008. – Seoul, 2008. – P. 3322–3327.
109. Dual frame cascaded controller design for three Phase PWM boost rectifier under generalized supply voltage conditions using singular perturbation method / Xinhui Wu, Sanjib Kumar Panda, Jian-Xin Xu, V. D. Yurkevich // 39 IEEE power electronics specialists conference (PESC 2008) : proc., Greece, Rhodes, 15–19 June 2008. – Rhodes, 2008. – P.731–737.
110. Gavriloiu V. A Novel dynamic control design scheme for flexible-link manipulators / V. Gavriloiu, V D. Yurkevich., K. Khorasani // IEEE conf. on control applications. CCA 2005 : proc., Canada, Toronto, 28–31 Aug. 2005. – N. Y., 2005. – P. 595–600.
111. Hwang K.-J. Vehicle following longitudinal decentralized feedback control based on two-time-scale motions / K.-J. Hwang, V. D. Yurkevich // 1 Intern. forum on strategic technology (IFOST 2006). «E-Vehicle Technology» : proc., Korea, Ulsan, 18–20 Oct. 2006. – Ulsan, 2006. – P. 5–9.
112. Shatalov B. V. Accuracy analysis of digital control systems with two-time-scale motions : prepr / B. V. Shatalov, V. D. Yurkevich // 11 IFAC workshop on control applications of optimization, Russia, St.-Petersburg, 3–6 July 2000. – SPb., 2000. – Vol. 1. – P. 301–306.
113. Shatalov B. V. Design of digital control systems with two-time-scale motions / B. V. Shatalov, V. D. Yurkevich // 5 Intern. conf. on actual problems of electronic instrument engineering. APEIE-2000 : proc., devoted to the 50 anniversary of Novosibirsk state technical university = Тр. 5 Междунар. конф. «Актуал. пробл. электрон. приборостроения». АПЭП-2000, посвящ. 50-летию Новосиб. гос. техн. ун-та, Россия, Новосибирск, 26–29 сент. 2000 г. – Novosibirsk, 2000. – Vol. 1. – P. 141–146.
114. Shatalov B. V. Design of digital controller with prescribed rejection of unknown harmonic disturbances / B. V. Shatalov, V. D. Yurkevich // 2 Intern. conf. «Control of oscillations and chaos». COC'2000 : proc., Russia, St.-Peterburg, 3–5 July 2000. – SPb., 2000. – Vol. 1. – P. 183–184.
115. Shatalov B. V. Design of digital two-time-scale control systems with sensor noise rejection : prepr. / B. V. Shatalov, V. D. Yurkevich // 5 IFAC symposium on nonlinear control systems. NOLCOS'01, Russia, St. Petersburg, 4–6 July 2001. – Vol. 4. – P. 1057–1062.
116. Shatalov B. V. Digital control system design with prescribed rejection of harmonic disturbances / B. V. Shatalov, V. D. Yurkevich // Intern. conf. on IST–2000 : proc., Russia, Novosibirsk, 8–11 Nov. 2000 = Информационные системы и технологии. ИСТ–2000 : междунар. науч.-техн. конф., Россия, Новосибирск, 8–11 нояб. 2000 г. : материалы конф. и тез. докл. – Novosibirsk, 2000. – Vol. 2. – P. 343–348.
117. Shatalov B. V. Robust digital controller design for robot manipulator / B. V. Shatalov, V. D. Yurkevich // The 4 Korea-Russia intern. symp. on science and technology. KORUS 2000 : proc. Rep. of Korea, Ulsan, 27 June – 1 July 2000. – Ulsan, 2000. – Pt. 3. – P. 89–94.
118. Shatalov B. V. Tracking digital controller for robot manipulator : prepr. / B. V. Shatalov, V. D. Yurkevich // 5 IFAC symposium on nonlinear control systems. NOLCOS'01, Russia, St. Petersburg, 4–6 July 2001. – Vol. 2. – P. 526–531.
119. Shergin S. M. Towards modelling of immune surveillance / S. M. Shergin, V. D. Yurkevich // Mathematical modeling in immunology and medicine : proc. of the IFIP TC-7 Working

- conference on mathematical modeling in immunology and medicine, USSR, Moscow, 5–11 July 1982. – [S. l.] : North-Holland Pub. Co., 1983. – P. 203–209.
120. Stabilization of plasma position in magnetic gas-dynamic trap by feedback control / P. A. Bagryansku, Yu. A. Tsidulko, G. N. Zurina, M. A. Presnikov, V. D. Yurkevich // 3 Russian - Korean intern. symp. on science and technology (KORUS'99) : abstr., Russia, Novosibirsk, 22–25 June 1999. – Novosibirsk, 1999. – Vol. 1. – P. 230.
 121. Tudoroiu N. Discrete-time control system design for a reactive ion etching (RIE) system / N. Tudoroiu, V. D. Yurkevich, K. Khorasani // Intern. conf. physics and control : proc., Russia, St.-Petersburg, 20–22 Aug. 2003. – SPb., 2003. – P. 328–333.
 122. Tudoroiu N. Robust two-time scale control system design for reactive ion etching system [Electronic resource] / N. Tudoroiu, K. Khorasani, V. D. Yurkevich // European control conference. ECC 2003 : proc., UK, Cambridge, 1–4 Sept. 2003. – Mode of access: <http://www.nt.ntnu.no/users/skoge/prost/proceedings/ecc03/pdfs/202.pdf>. – Title from screen.
 123. Vostrikov A. S. Design of control systems by means of localisation method / A. S. Vostrikov, V. D. Yurkevich // Preprints of 12 IFAC World Congr., Australia, Sydney, 18–23 July 1993. – [Sydney], 1993. – Vol. 8. – P. 47–50.
 124. Vostrikov A. S. Design of control systems by means of localisation method (survey) / A. S. Vostrikov, V. D. Yurkevich // Proc. of the intern. workshop, Novosibirsk, 27 May – 1 June 1991. – Novosibirsk, 1991. – P. 118–133.
 125. Vostrikov A. S. Design of nonlinear time-varying systems with higher derivative feedback control / A. S. Vostrikov, V. D. Yurkevich // Третий Сибирский конгресс по прикладной и индустриальной математике (ИНПРИМ–98) : тез. докл., Новосибирск, 22–27 июня 1998 г. – Новосибирск : Изд-во Ин-та математики СО РАН, 1998. – Ч. 3. – С. 83.
 126. Vostrikov A. S. Robust control of uncertain systems by using higher output derivative in feedback / A. S. Vostrikov, V. D. Yurkevich // Abstr. of the intern. conf. «Dynamical systems: stability, control, optimization» (DSSCO'98), Belarus, Minsk, 28 Sept. – 4 Oct. 1998. – Minsk, 1998. – Vol. 1. – P. 70–71.
 127. Vostrikov A. S. The decoupling of multi-channel systems on the base of the localization method / A. S. Vostrikov, V. D. Yurkevich // Systems science 11 : intern. conf. on systems science : abstr. of papers, Poland, Wroclaw, 22–25 Sept. 1992. – Wroclaw, 1992. – P. 177–178.
 128. Vostrikov A. S. The decoupling of multi-channels non-linear time varying systems by derivatives feedback / A. S. Vostrikov, V. D. Yurkevich // System science 10 : intern. conf. on systems science : abstr. of papers, Poland, Wroclaw, 19–22 Sept. 1989. – Wroclaw, 1989. – P. 203.
 129. Yurkevich V. D. A Unified approach to two-time-scale control systems design : a tutorial / V. D. Yurkevich // 2 IASTED Intern. multi-conf. automation, control and applications (ACIT-ACA) : proc., Russia, Novosibirsk, 20–24 June 2005. – Novosibirsk : Acta Press, 2005. – P. 314–319.
 130. Yurkevich V. D. Adaptive gain tuning in nonlinear control systems designed via singular perturbation technique [Electronic resource] / V. D. Yurkevich // 18 IEEE intern. conf. control applications, part of 2009 IEEE multi-conference on systems control : proc., Russia, Saint-Petersburg, 8–10 July 2009. – SPb. : Omnipress, 2009. – 1 electron-optical disc (CD-ROM). – P. 37–42. – Title from label.

131. Yurkevich V. D. Adaptive output feedback control of nonlinear SISO systems via singular perturbation technique / V. D. Yurkevich // 48 IEEE conference on decision and control, held jointly with the 28 Chinese control conference. CDC/CCC 2009 : proc., China, Shanghai, 15–18 Dec. 2009. – Shanghai, 2009. – P. 3495–3500.
132. Yurkevich V. D. Aircraft pitch attitude control in presence of uncertain aerodynamics / V. D. Yurkevich // 9 Russian-Korean intern. symp. on science and technology. KORUS–2005 : proc., Russia, Novosibirsk, 26 June – 2 July 2005. – Novosibirsk : NSTU, 2005. – Vol. 1. – P. 746–748.
133. Yurkevich V. D. Bifurcations caused by non-affinity of singularly perturbed control systems / V. D. Yurkevich // 3 Intern. forum on strategic technology. IFOST 2008 : proc., Russia, Novosibirsk – Tomsk, 23–29 June 2008. – Novosibirsk, 2008. – P. 482–486.
134. Yurkevich V. D. Control of distributed uncertain systems / V. D. Yurkevich // Intern. workshop on control system synthesis: theory and application : proc., USSR, Novosibirsk, 27 May – 1 June 1991. – Novosibirsk, 1991. – P. 140–149.
135. Yurkevich V. D. Control of parabolic distributed systems with delay in feedback loop [Electronic resource] / V. D. Yurkevich // 16 IFAC world Congr. : proc., Czech Rep., Prague, 3–8 July 2005–1 electron-optical disk (CD-ROM, 2005). – Prague, 2005. – Title from label.
136. Yurkevich V. D. Control of uncertain systems: dynamic compaction method / V. D. Yurkevich // 9 Intern. conf. on systems engineering : proc., USA, Las Vegas, Nevada, 14–16 July 1993. – Las Vegas, 1993. – P. 636–640.
137. Yurkevich V. D. Control system for the aircraft longitudinal motion / V. Yurkevich, M. J. Blachuta, K. Wojciechowski // Intern. workshop on control system synthesis: theory and application : proc., USSR, Novosibirsk, 27 May – 1 June 1991. – Novosibirsk, 1991. – P. 150–156.
138. Yurkevich V. D. Controller design for discrete-time systems with small parameter / V. D. Yurkevich // Третий Сибирский конгресс по прикладной и индустриальной математике (ИНПРИМ-98) : тез. докл., Новосибирск, 22–27 июля 1998 г. – Новосибирск : Изд-во Ин-та математики СО РАН, 1998. – Ч. 3. – С. 83.
139. Yurkevich V. D. Controller design in presence of non-smooth nonlinearity: a flight control example / V. D. Yurkevich // Automatic control in aerospace 2004 : a proc. volumes from the 16 IFAC symp., Russia, St. Petersburg, 14–18 June 2004. – Oxford : Elsevier, 2005. – Vol. 1. – P. 487–492.
140. Yurkevich V. D. Decoupling of uncertain continuous systems: dynamic contraction method / V. D. Yurkevich // 34 IEEE conference on decision and control : proc., USA, New Orleans, Louisiana, 13–15 Dec. 1995. – New Orleans, 1995. – Vol. 1. – P. 196–201.
141. Yurkevich V. D. Design of aircraft longitudinal motion control using dynamic compaction method / V. D. Yurkevich // 3 Intern. workshop on advanced motion control : proc., USA, Berkeley, California, 20–23 March 1994. – Berkeley, 1994. – P. 1029–1038.
142. Yurkevich V. D. Design of control systems with delay / V. D. Yurkevich // Systems science 11 : intern. conf. on systems science : abstr. of papers, Poland, Wroclaw, 22–25 Sept. 1992. – Wroclaw, 1992. – P. 190–191.

143. Yurkevich V. D. Design of controller for buck-boost converter / V. D. Yurkevich // 9 Russian-Korean intern. symp. on science and technology. KORUS-2005: proc., Russia, Novosibirsk, 26 June – 2 July 2005. – Novosibirsk : NSTU, 2005. – Vol. 1. – P. 741–745.
144. Yurkevich V. D. Design of digital controllers for nonlinear continuous-time systems based on dynamic contraction method / V. D. Yurkevich, M. J. Blachuta, K. Wojciechowski // 3 Intern. scientific-technical conf. on actual problems of electronic instrument engineering. APEIE-96 : proc., Russia, Novosibirsk, 1996. – Novosibirsk, 1996. – Vol. 10. – P. 60–67.
145. Yurkevich V. D. Design of digital MIMO control systems with two-time-scale motions [Electronic resource] : prepr. / V. D. Yurkevich // 15 IFAC world Congr., Spain, Barcelona, 21–26 July 2002. – 1 electron-optical disk (CD-ROM). – Barcelona, 2002. – Title with the label.
146. Yurkevich V.D. Design of discrete-time control systems with small parameter / V. D. Yurkevich // 13 Intern. conf. on systems science : proc., Poland, Wrocław, 15–18 Sept. 1998. – Wrocław, 1998. – Vol. 3. – P. 359–366.
147. Yurkevich V. D. Design of robust discrete-time control systems / V. D. Yurkevich // 4 Intern. conf. on actual problems of electronic instrument engineering (APEIE-98) : proc., Russia, Novosibirsk, 23–26 Sept. 1998. – Novosibirsk, 1998. – Vol. 1. – P. 397–400.
148. Yurkevich V. D. Design of robust sampled-data control systems for MIMO uncertain nonlinear time-varying plants / V. D. Yurkevich // 6 St. Petersburg symp. on adaptive systems theory : proc. – 1999. – Vol. 1. – P. 206–209.
149. Yurkevich V. D. Design of the universal digital flight controller for an aircraft with not exactly known parameters [Electronic resource] / V. D. Yurkevich, M. J. Blachuta, K. Wojciechowski // 3 IFAC symp. on robust control design. ROCOND-2000 : proc., Czech Rep., Prague, 21–23 June 2000. – Vol. 2. – 1 CD-ROM. – Prague, 2000. – Title from label.
150. Yurkevich V. D. Digital controller design for mechanical systems / V. D. Yurkevich, B. V. Shatalov // 1 Intern. conf. on mechatronics and robotics : proc., Russia, St.-Petersburg, 28 May – 2 June 2000. – SPb., 2000. – Vol. 1. – P. 166–169.
151. Yurkevich V. D. Family control laws based on dynamic contraction map / V. D. Yurkevich // Intern. workshop «Singular solutions and perturbations in control systems». SSPCS-95 : proc. : abst., Russia, Pereslavl-Zalessky, 26–30 June 1995. – Pereslavl-Zalessky, 1995. – P. 94–95.
152. Yurkevich V. D. Output regulation of pulse-width-modulated nonlinear nonaffine-in-control systems via singular perturbation / V. D. Yurkevich // 18 IFAC World Congr. : proc., Italy, Milan, 28 Aug. – 2 Sept. 2011. – Milan, 2011. – Vol. 18, pt. 1. – P. 1374–1379.
153. Yurkevich V. D. Output regulation of uncertain nonaffine in control systems via singular perturbation technique / V. D. Yurkevich, K.-J. Hwang // 17 IFAC World Congr. : proc., Korea, Seoul, 6–11 July 2008. – Seoul, 2008. – Vol. 17, pt. 1. – P. 13133–13138.
154. Yurkevich V. D. Parabolic distributed parameter control systems with two-time-scale motions / V. D. Yurkevich // Intern. conf. on physics and control : proc., Russia, St. Petersburg, 24–26 Aug. 2005. – SPb., 2005. – P. 230–235.
155. Yurkevich V. D. Peculiarities of stabilizing control design for systems with structured perturbation / V. D. Yurkevich // 12 Intern. conf. on systems science : proc., Poland, Wrocław, 12–15 Sept. 1995. – Wrocław, 1995. – P. *

156. Yurkevich V. D. PI and PID controller design for nonlinear systems in the presence of a time delay via singular perturbation technique / V. D. Yurkevich // 9 Intern. conf. on actual problems of electronic instrument engineering proceedings. APEIE–2008 = Материалы 9 международной конференции «Актуальные проблемы электронного приборостроения». АПЭП–2008, Новосибирск, 2008 г. – Новосибирск : Изд-во НГТУ, 2008. – Т. 1. – С. 168–174.
157. Yurkevich V. D. PI controller design via singular perturbation technique for AC-AC buck-boost converter / V. D. Yurkevich, G. S. Zinoviev // 3 Intern. forum on strategic technology. IFOST 2008 : proc., Russia, Novosibirsk – Tomsk, 23–29 June 2008. – Novosibirsk, 2008. – P. 583–586.
158. Yurkevich V. D. PID Adaptive control design based on singular perturbation technique: a flight control example [Electronic resource] / V. D. Yurkevich // IFAC Workshop aerospace guidance, navigation and flight control systems, AGNFCS'09, Russia, Samara, 30 June – 2 July 2009. – Samara, 2009. – Mode of access: <http://lib.physcon.ru/?item=1829>. – Title from screen.
159. Yurkevich V. D. PID controller design for nonlinear systems based on two-time-scale motions / V. D. Yurkevich // 8 Intern. conf. on actual problems of electronic instrument engineering : proc. APEIE–2006, Russia, Novosibirsk, 26–28 Sept. 2006 = Материалы 8 международной конференции «Актуальные проблемы электронного приборостроения». АПЭП–2006, Россия, Новосибирск, 26–28 сент. 2006 г. – Новосибирск : Изд-во НГТУ, 2006. – Т. 1. – С. 251–258 ; Т. 7. – С. 272–279.
160. Yurkevich V. D. Pulse-width modulated control of magnetic levitation system via singular perturbation technique [Electronic resource] / V. D. Yurkevich // 2010 IEEE region 8 intern. conf. on computational technologies in electrical and electronics engineering. SIBIRCON–2010 : proc., Listvyanka, Irkutsk, 11–15 July 2010. – 1 electron-optical disk (CD–ROM). – Novosibirsk ; Piscataway : IEEE, 2010. – P. 836–841. – Title with the label.
161. Yurkevich V. D. Pulse-width modulated control via singular perturbation for a spacecraft attitude maneuver [Electronic resource] / V. D. Yurkevich // IFAC Workshop aerospace guidance, navigation and flight control systems, AGNFCS'09, Russia, Samara, 30 June – 2 July 2009. – Samara, 2009. – Mode of access: <http://lib.physcon.ru/?item=1867>. – Title from screen.
162. Yurkevich V. D. PWM controller design based on singular perturbation technique: a case study of buck-boost DC-DC converter / V. D. Yurkevich // 18 IFAC World Congr. : proc., Italy, Milan, 28 Aug. – 2 Sept. 2011. – Milan, 2011. – Vol. 18, pt. 1. – P. 9739–9744.
163. Yurkevich V. D. PWM current controller design for multi-level DC-DC converter via singular perturbation technique / V. D. Yurkevich, G. S. Zinoviev, A. A. Gordeev // Intern. conf. and seminar on micro/nanotechnologies and electron devices. EDM 2011 : 12 annu. proc., Altai, Er-lagol, 30 June – 4 July 2011. – Novosibirsk, 2011. – P. 390–398.
164. Yurkevich V. D. PWM PI/PID/PIDF control for nonlinear nonaffine systems via singular perturbation / V. D. Yurkevich // Intern. forum on strategic technologies 2009. IFOST 2009 : proc., Vietnam, Ho Chi Minh City, 21–23 Oct. 2009. – Ho Chi Minh City, 2009. – Sess. 4. – P. 185–190.
165. Yurkevich V. D. Recent results of dynamic contraction method (Survey) / V. D. Yurkevich // Intern. workshop on singular solutions and perturbations in control systems. IFAC : proc., Russia, Pereslavl-Zalessky, 7–11 July 1997. – Pereslavl-Zalessky, 1997. – P. 133–138.

166. Yurkevich V. D. Robust digital controller design for MIMO non-linear time-varying systems : prepr. / V. D. Yurkevich, M. J. Blachuta, K. Wojciechowski // 4 IFAC symp. on nonlinear control systems design (NOLCOS'98), Netherlands, Enschede, 1–3 July 1998. – Enschede, 1998. – Vol. 3. – P. 854–859.
167. Yurkevich V. D. Robust two-time-scale discrete-time system design / V. D. Yurkevich // 14 World Congr. IFAC'99, Beijing, China, 5–9 July 1999. – Beijing, 1999. – Vol. G. – P. 343–348.
168. Yurkevich V. D. Sampled control system synthesis by means of dynamic contraction method : prepr. / V. D. Yurkevich // 2 Intern. IFAC workshop on nonsmooth and discontinuous problems of control and optimization, Russia, Chelyabinsk, 24–30 May 1993. – Chelyabinsk, 1993. – P. 157–158.
169. Yurkevich V. D. Singular perturbation approach to PI/PID controller design for industrial applications / V. D. Yurkevich // Proceedings DST-RFBR sponsored Indo-Russian joint workshop on computational intelligence and modern heuristics in automation and robotics, India, Surat, Russia, Novosibirsk, 20–22 Sept. 2010. – Surat, 2010. – P. 30–38.
170. Yurkevich V. D. Singular perturbation approach to pulse-width modulated control in nonlinear dynamical systems [Electronic resource] : [abstracts] / V. D. Yurkevich // The 1 virtual control conference VCC–10, Denmark, Aalborg, 21–23 Sept. 2010 : VCC 2010 progr. – [Aalborg], 2010. – Mode of access: http://www.vcc-10.org/index_files/VCC_2010_Program.htm#110. – Title from screen.
171. Yurkevich V. D. Singular perturbation approach to pulse-width-modulated control for industrial applications / V. D. Yurkevich // 2 Russian-Indian joint workshop on computational intelligence and modern heuristics in automation and robotics : proc., Russia, Novosibirsk, 10–13 Sept. 2011. – Novosibirsk, 2011. – P. 46–56.
172. Yurkevich V. D. Stability and bifurcations of singularly perturbed nonaffine in control systems / V. D. Yurkevich // Устойчивость и колебания нелинейных систем управления = Stability and oscillations of nonlinear control systems : 10 междунар. семинар им. Е. С. Пятницкого посвящ. памяти акад. В. В. Румянцева, Россия, Москва, 3–6 июня 2008 г. : тез. докл. – М. : Изд-во ИПУ РАН, 2008. – С. 372–374.
173. Yurkevich V. D. Stability of stationary sets in control systems with discontinuous nonlinearities / V. D. Yurkevich, A. Guran // IEEE Transactions on automatic control. – 2005. – Vol. 50, iss. 4. – P. 542–543. – Book review : Stability of stationary sets in control systems with discontinuous nonlinearities / V. A. Yakubovich, G. A. Leonov, A. Kh. Gelig. – Singapore : World Scientific Publishing Co., 2004. – 334 p. – (Series on stability, vibration and control of systems. Vol. 14).
174. Yurkevich V. D. Switching controller for buck-boost converter with inverting topology [Electronic resource] / V. D. Yurkevich // 16 IFAC world Congr. : proc., Czech Rep., Prague, 3–8 July 2005. – 1 electron-optical disk (CD–ROM, 2005). – Prague, 2005. – Title from label.
175. Yurkevich V. D. The internal stability condition of some discrete systems / V. D. Yurkevich // 3 Intern. scientific and technical conf. on microprocessor systems in automatics : proc., Russia, Novosibirsk, 1996. – Novosibirsk, 1996. – P. A52–A55.
176. Yurkevich V. D. Universal Digital Controller for MIMO Continuous Plants with Uncertainty [Electronic resource] / V. D. Yurkevich // UKACC Intern. conference on control – 2000 : proc.,

UK, Cambridge, 4–7 Sept. 2000. – 1 electron-optical disk (CD–ROM). – Cambridge, 2000. – Title with the label.

177. Yurkevich V. D. A new approach to design of control systems under uncertainty: dynamic contraction method : prepr. / V. D. Yurkevich // 3 IFAC symposium on nonlinear control systems design. NOLCOS'95, California, Tahoe City, 25–28 June 1995. – Tahoe City, 1995. – Vol. 2. – P. 443–448.
178. Yurkevich V. D. Design of control systems by means of dynamic compaction method / V. D. Yurkevich // Intern. workshop on singular solutions and perturbations in control systems : proc., Russia, Pereslavl-Zalessky, 23–27 Aug. 1993. – Pereslavl-Zalessky, 1993. – P. 53–55.
179. Yurkevich V. D. Singular perturbations and nonlinear control systems with the highest derivative in feedback [Electronic resource] / V. D. Yurkevich // 6 Intern. conf. on system identification and control problems. SICPRO '07 : proc., Russia, Moscow, 29 Jan. – 1 Feb. 2007. – Moscow, 2007. – P. 899–927. – Mode of access: http://sicpro.org/sicpro07/doc/progr_upd.pdf. – Title from screen.
180. Yurkevich V. D. An approach aimed for increase of the sampling period in digital controllers for nonlinear continuous-time systems based on dynamic contraction method / V. D. Yurkevich // 3 Intern. scientific-technical conf. on actual problems of electronic instrument engineering. APEIE-96 : proc., Russia, Novosibirsk, 1996. – Novosibirsk, 1996. – Vol. 10. – P. 68–74.

Патенты, авторские свидетельства

181. А. с. 1587478 СССР, МКИ G 05 d 23/19. Система регулирования температуры воздуха в кабинной линии летательного аппарата / И. М. Алтухов, А. Г. Бейнусов, А. С. Востриков, В. С. Мучкин, В. Д. Юркевич // Открытия. Изобретения. – 1990. – № 31. – С. 193.
182. А. с. 1344755 СССР, МКИ С 07 В 57/00 G 05 d 27/00. Способ управления процессом разделения оптически активных антиподов / В. Д. Юркевич // Открытия. Изобретения. – 1987. – № 38. – С. 111.
183. А. с. 1030353 СССР, МКИ С 07 с 31/20 ; С 05 d 27/00. Способ управления процессом разделения оптически активных антиподов / В. Д. Юркевич // Открытия. Изобретения. – 1983. – № 27. – С. 106.
184. А. с. 1403852 СССР, МКИ G 05 d 27/02. Устройство для регулирования расхода и температуры кондиционированного воздуха / А. Г. Бейнусов, А. С. Востриков, Г. П. Голодных, В. С. Мучкин, В. Д. Юркевич // Открытия. Изобретения. – 1988. – № 22. – С. *

Научное руководство, научное редактирование

185. Карчов М. С. Анализ и синтез основанных на методе локализации систем управления с распределенными параметрами : дис. ... канд. техн. наук : 05.13.01 / М. С. Карчов ; науч. рук. А. С. Востриков, науч. конс. В. Д. Юркевич ; Новосиб. электротехн. ин-т. – Новосибирск, 1990. – 164 с.

Отчеты о НИР

186. Анализ влияния дифференцирующих фильтров и малых параметров на свойства систем с вектором скорости в законе управления: отчет о НИР (промежуточ.) / Новосиб. гос. техн. ун-т ; науч. рук. А. С. Востриков ; отв. исполн. В. Д. Юркевич. – Новосибирск, 1992. –

91 с. – № ГР 01860044757. – Тема: Автоматическое управление динамическими объектами с переменными характеристиками на основе принципа локализации.

187. Анализ влияния малых параметров и неучтенных инерционностей в системах с вектором скорости в законе управления : отчет о НИР / Новосиб. гос. техн. ун-т ; науч. рук. А. С. Востриков ; отв. исполн. В. Д. Юркевич. – Новосибирск, 1999. – * с. – № ГР 01.9.90 001025. – Инв. № 02.20.00 02499. – Тема: Автоматическое управление динамическими объектами с переменными характеристиками на основе принципа локализации.
188. Анализ влияния помех в системах управления по вектору скорости : отчет о НИР / Новосиб. гос. техн. ун-т ; науч. рук. А. С. Востриков ; отв. исполн. В. Д. Юркевич. – Новосибирск, 2000. – * с. – № ГР 01.9.90 001025.
189. Анализ и синтез систем управления для динамических объектов с переменными характеристиками в условиях неполной информации : отчет о НИР / Новосиб. гос. техн. ун-т ; науч. рук. А. С. Востриков ; отв. исполн. В. Д. Юркевич. – Новосибирск, 2000. – № ГР 01.99.00 10747.
190. Библиографический указатель литературы за период с 1968 по 1990 год по теме: «Принцип локализации в теории и практике синтеза систем автоматического управления» : отчет о НИР (промежуточ.) / Новосиб. электротехн. ин-т ; науч. рук. А. С. Востриков ; отв. исп. В. Д. Юркевич. – Новосибирск, 1991. – Ч. 2. – * с. – № ГР 01860044757. – Инв. № 02.9.20 002746. – Тема: Автоматическое управление динамическими объектами с переменными характеристиками на основе принципа локализации.
191. Модальный метод синтеза, синтез многоканальных систем, программное обеспечение : отчет о НИР (заключ.) / Новосиб. электротехн. ин-т ; науч. рук. А. С. Востриков ; отв. исполн. В. Д. Юркевич. – Новосибирск, 1990. – Ч. 2. – 76 с. – № ГР 01860044757. – Тема: Автоматическое управление динамическими объектами с переменными характеристиками на основе принципа локализации.
192. Принцип локализации в задачах синтеза непрерывных и дискретных систем : отчет о НИР (промежуточ.) / Новосиб. электротехн. ин-т ; науч. рук. А. С. Востриков ; отв. исполн. В. Д. Юркевич. – Новосибирск, 1989. – * с. – № ГР 01860044757. – Инв. № 02.9.00 031406. – Тема: Автоматическое управление динамическими объектами с переменными характеристиками на основе принципа локализации.
193. Принципы построения систем автоматики на основе метода локализации : отчет о НИР (промежуточ.) / Новосиб. электротехн. ин-т ; науч. рук. А. С. Востриков ; отв. исполн. В. Д. Юркевич. – Новосибирск, 1989. – Ч. 2. – * с. – № ГР 01860044757. – Инв. № 02.9.00 031405. – Тема: Автоматическое управление динамическими объектами с переменными характеристиками на основе принципа локализации.
194. Проблемы синтеза многоканальных систем управления в условиях неопределенности : отчет по НИР (заключ.) / Новосиб. гос. техн. ун-т ; науч. рук. А. С. Востриков ; отв. исполн. В. Д. Юркевич. – Новосибирск, 1996. – 111 с. – № ГР 01860044757. – Инв. № 02.9.70 001719. – Тема: Автоматическое управление динамическими объектами с переменными характеристиками на основе принципа локализации.
195. Разработка методов синтеза дискретных систем управления для непрерывных динамических объектов : отчет о НИР (промежуточ.) / Новосиб. гос. техн. ун-т ; науч. рук.

А. С. Востриков ; отв. исполн. В. Д. Юркевич. – Новосибирск, 1998. – 85 с. – № ГР 01.9.90 001025. – Инв. № 02.9.90 000484. – Тема: Автоматическое управление динамическими объектами с переменными характеристиками на основе принципа локализации.

196. Разработка методов синтеза непрерывных систем управления : отчет о НИР (заключ.) / Новосиб. гос. техн. ун-т ; науч. рук. А. С. Востриков ; отв. исполн. В. Д. Юркевич. – Новосибирск, 1993. – 116 с. – № ГР 01860044757. – Тема: Автоматическое управление динамическими объектами с переменными характеристиками на основе принципа локализации.
197. Разработка методов синтеза непрерывных систем управления в условиях неполной информации о переменных параметрах модели объекта управления : отчет о НИР (промежуточ.) / Новосиб. гос. техн. ун-т ; науч. рук. А. С. Востриков ; отв. исполн. В. Д. Юркевич. – Новосибирск, 1995. – *с. – № ГР 01860044757. – Инв. № 02.9.60 003646. – Тема: Автоматическое управление динамическими объектами с переменными характеристиками на основе принципа локализации.
198. Синтез дискретных систем управления : отчет о НИР (промежуточ.) / Новосиб. гос. техн. ун-т ; науч. рук. А. С. Востриков ; отв. исполн. В. Д. Юркевич. – Новосибирск, 1997. – 119 с. – № ГР 01.9.90 001025. – Инв. № 02.9.80 001658. – Тема: Автоматическое управление динамическими объектами с переменными характеристиками на основе принципа локализации.
199. Синтез систем экстремальных, адаптивных, систем с периодическими процессами в контуре быстрых движений и систем с распределенными параметрами : отчет о НИР (промежуточ.) / Новосиб. электротехн. ин-т ; науч. рук. А. С. Востриков ; отв. исполн. В. Д. Юркевич. – Новосибирск, 1991. – Ч. 1. – 123 с. – № ГР 01860044757. – Инв. № 02.9.00 031405. – Тема: Автоматическое управление динамическими объектами с переменными характеристиками на основе принципа локализации.
200. Синтез экстремальных систем управления методом локализации : отчет о НИР (промежуточ.) / Новосиб. гос. техн. ун-т ; науч. рук. А. С. Востриков ; отв. исполн. В. Д. Юркевич. – Новосибирск, 1994. – 132 с. – № ГР 01860044757. – Инв. № 02.9.50 002160. – Тема: Автоматическое управление динамическими объектами с переменными характеристиками на основе принципа локализации.

УЧЕБНЫЕ И УЧЕБНО-МЕТОДИЧЕСКИЕ ПУБЛИКАЦИИ

201. Гаврилов Е. Б. Теория автоматического управления. Цифровые системы. (Сборник задач для практических занятий) : учеб. пособие / Е. Б. Гаврилов, В. Д. Юркевич ; Новосиб. гос. техн. ун-т. – Новосибирск : Изд-во НГТУ, 1998. – 36 с.
202. Исследование свойств динамических систем : метод. указ. к лаб. работам для студентов 3 курса фак. автоматики и вычисл. техники всех форм обучения / Новосиб. гос. техн. ун-т ; сост.: Г. А. Французова, О. Я. Шпилева, В. Д. Юркевич. – Новосибирск : Изд-во НГТУ, 1999. – 24 с.

203. Исследование свойств нелинейных динамических систем : метод. указ. к лаб. работам для 3 курса фак. автоматики и вычисл. техники всех форм обучения / Новосиб. гос. техн. ун-т ; сост.: Г. А. Французова, О. Я. Шпилева, В. Д. Юркевич. – Новосибирск : Изд-во НГТУ, 2000. – 29 с.
204. Колегов М. А. Исследование динамики механических систем с упругими связями : лаб. практикум : учеб.-метод. пособие / М. А. Колегов, А. Ю. Кукина, В. Д. Юркевич ; Новосиб. гос. техн. ун-т, фак. автоматики и вычисл. техники. – Новосибирск : Изд-во НГТУ, 2010. – 94, [1] с. : ил., табл., схемы.
205. Теория автоматического управления. Исследование свойств линейных систем : метод. указ. к лаб. работам № 1–6 в термин. кл. для 3–4 курсов АВТФ всех форм обучения / сост.: [Е. Б. Гаврилов, Г. А. Французова, А. А. Воевода, В. Д. Юркевич, О. Я. Шпилева]. – Новосибирск : НЭТИ, 1993. – 32 с.
206. Теория автоматического управления. Исследование свойств линейных систем : варианты заданий и метод. указ. к курсовой работе для студентов 4 курса АВТФ (специальность 2101) дневного отд-ния / А. С. Востриков, Г. А. Французова, Е. Б. Гаврилов, В. С. Мучкин, А. А. Воевода, Э. Ф. Курганов, В. Д. Юркевич, С. В. Колмаков. – Новосибирск : НЭТИ, 1988. – 26 с.
207. Французова Г. А. Сборник задач по теории автоматического управления : учеб. пособие [для 3 курса всех форм обучения] / Г. А. Французова, О. Я. Шпилева, В. Д. Юркевич ; Новосиб. гос. техн. ун-т. – Новосибирск : Изд-во НГТУ, 2000. – Ч. 1. – 82 с.
208. Французова Г. А. Сборник задач по теории автоматического управления : учеб. пособие [для 3 курса дневной формы обучения] / Г. А. Французова, О. Я. Шпилева, В. Д. Юркевич ; Новосиб. гос. техн. ун-т. – Новосибирск : Изд-во НГТУ, 2001. – Ч. 2. – 51 с.
209. Юркевич В. Д. Теория автоматического управления. Применение пакета программ SIMNON для моделирования динамических систем : метод. рук. по применению пакета программ SIMNON при выполнении лаб. работ по курсу «Теория автоматического управления» / В. Д. Юркевич. – Новосибирск : Новосиб. электротехн. ин-т, 1991. – 22 с.

ПУБЛИЦИСТИКА

210. Повышение квалификации и стажировки в рамках Инновационной образовательной программы : [об участии профессора кафедры АВТ В. Д. Юркевича во Всемирном конгрессе международной федерации по автоматическому управлению (г. Сеул, Республика Корея)] : сообщение // НГТУ-Информ. – 2009. – 25 февр. (№ 2). – С. 9.

ПУБЛИКАЦИИ О В. Д. ЮРКЕВИЧЕ

211. Валерий Дмитриевич Юркевич [Электронный ресурс] : [краткая биограф. справка] // Ученые России : энциклопедия : биограф. данные и фото 10 493 выдающихся ученых и специалистов. – Режим доступа: <http://www.famous-scientists.ru/9243/>. – Загл. с экрана.

ЦИТИРОВАНИЕ ПУБЛИКАЦИЙ В. Д. ЮРКЕВИЧА

Цитирование по БД Scopus

Проведен поиск по мировой библиографической базе данных Scopus (ГПНТБ СО РАН).

Поиск выявил следующие ссылки на публикации В. Д. Юркевича, цитируемые в период 1996–2011 гг.

Наукометрический показатель цитирования статей автора: индекс Хирша – 2.

Публикации В. Д. Юркевича	Авторы, цитирующие данную публикацию
Blachuta M. J. Robust quasi NID aircraft 3D flight control under sensor noise / M. J. Blachuta, K. Wojciechowski, V. D. Yurkevich // Kybernetika. – 1999. – Vol. 35, № 5. – P. 637–650.	• Czyba R. Robust regulation of helicopter model based on the highest derivative in feedback / R. Czyba, M. Serafin // Intern. conf. on Advanced intelligent mechatronics. IEEE/ASME 2007, Switzerland, Zurich, 4–7 Sept. 2007. – Zurich, 2007. • Czyba R. Application of higher order derivatives in aircraft flight control / R. Czyba, M. J. Blachuta // 4 IFAC symp. on mechatronic systems 2006 : proc. , Germany, Heidelberg, 12–14 Sept. 2006. – Heidelberg, 2006. – Vol. 4, pt. 1. – P. 42–47. • Yurkevich V. D. PID controller design for nonlinear systems based on two-time-scale motions / V. D. Yurkevich // 2006. 8 International conference on actual problems of electronic instrument engineering : proceedings. APEIE–2006 = Материалы 8 международной конференции «Актуальные проблемы электронного приборостроения». АПЭП–2006, Новосибирск, 2006. – Новосибирск : Изд-во НГТУ, 2006. – Т. 1. – С. 251–258 ; Т. 7. – С. 272–279. • Czyba R. Robust longitudinal flight control design dynamic contraction method approach / R. Czyba, M. J. Blachuta // American control conf. 2003 : proc., USA, Denver, CO; 4–6 June 2003. – Denver, 2003. – P. 1020–1025.
Aghdam A. G. Decentralised two-time-scale motions control based on generalised sampling / A. G. Aghdam, R. Becerril-Arreola, V. D. Yurkevich // IET Control Theory and Applications. – 2007. – Vol. 1, iss. 5. – P. 1477–1486.	• Wang H. Sampled tracking for delayed systems using two-time-scale sampled-data controllers / H. Wang, C. Vasseur, V. Koncar, A. Chamroo, N. Christov // Studies in informatics and control. – 2010. – Vol. 19, iss. 4 – P. 339–346.

	• Bakule L. Decentralized control: An overview / L. Bakule // Annual reviews in control. – 2008. – Vol. 32, iss. 1. – P. 87–98.
Yurkevich V. D. PI and PID controller design for nonlinear systems in the presence of a time delay via singular perturbation technique / V. D. Yurkevich // 9 Intern. conference on actual problems of electronic instrument engineering proceedings. APEIE–2008 = Материалы 9 международной конференции «Актуальные проблемы электронного приборостроения». АПЭП–2008, Новосибирск, 2008 г. – Новосибирск : Изд-во НГТУ, 2008. – Т. 1. – С. 168–174	• Krishnamurthy P. A singular perturbation based approach for systems with nonlinear input uncertainties / P. Krishnamurthy, F. Khorrami // 23 Chinese control and decision conf. CCDC 2011 : Proc., China, Mianyang, 23–25 May 2011. – Mianyang, 2011. – P. 1477–1482.
Yurkevich V. D. Design of controller for buck-boost converter / V. D. Yurkevich // 9 Russian-Korean intern. symp. on science and technology. KORUS–2005: proc., Russia, Novosibirsk, 26 June – 2 July 2005. – Novosibirsk : NSTU, 2005. – Vol. 1. – P. 741–745.	• Chakraborty A. Combination of buck and boost modes to minimize transients in the output of a positive buck-boost converter / A. Chakraborty, A. Khaligh, A. Emadi // 32 Ann. conf. on IEEE industrial electronics. IECON 2006 : proc., France, Paris 6–10 Nov. 2006. – Paris, 2006. – P. 2372–2377.
Becerril R. Decentralized two-time-scale motions control using generalized sampled-data hold functions / R. Becerril, A. G. Aghdam, V. D. Yurkevich // American control conference : proc., Boston, Massachusetts, USA, 30 June – 2 July 2004. – Boston, 2004. – Vol. 4. – P. 3369–3374.	• Aghdam A. G. Decentralised two-time-scale motions control based on generalised sampling / A. G. Aghdam, R. Becerril-Arreola, V. D. Yurkevich // IET Control Theory and Applications. – 2007. – Vol. 1, iss. 5. – P. 1477–1486.

Цитирование по РИНЦ (Российский индекс научного цитирования)

Проведен поиск по Российскому индексу научного цитирования в национальной информационно-аналитической системе на сайте Научной электронной библиотеки (eLibrary.ru). Поиск выявил следующие ссылки на публикации В. Д. Юркевича, цитируемые в период 1996–2009 гг. Наукометрический показатель цитирования статей автора: индекс Хирша – 1.

Публикация В. Д. Юркевича	Авторы, цитирующие данную публикацию
Becerril R. Decentralized two-time scale motions control based on generalized sampling / R. Becerril, A. G. Aghdam, V. D. Yurkevich // IET Control theory and applications. – 2007. – Vol. 1, № 5. – P. 1477–1486.	• Bakule L. Decentralized control: An overview / L. Bakule // Annual reviews in control. – 2008. – Vol. 32, № 1. – P. 87–98.

Yurkevich V. D. Design of digital MIMO control system with two-time-scale motions / V. D. Yurkevich, // 15 IFAC World Congr., July 2002, Area Code 2d, Session slot T-Tu-M21	• Becerril-Arreola R. Decentralised two-time-scale motions control based on generalised sampling / R. Becerril-Arreola, A. G. Aghdam, V. D. Yurkevich // IET Control theory and applications. – 2007. – Vol. 1, № 5. – P. 1477–1486. • Becerril R. Decentralized two-time-scale motions control using generalized sampled-data hold functions / R. Becerril, A. G. Aghdam, V. D. Yurkevich // American control conf. : proc., June, 2004. – Vol. 4. – P. 3369–3374.
Yurkevich V. D. Robust two-time-scale discrete-time system design / V. D. Yurkevich // 14 IFAC World Congr. – 1999. – G. – P. 343–348.	• Becerril-Arreola R. Decentralised two-time-scale motions control based on generalised sampling / R. Becerril-Arreola, A. G. Aghdam, V. D. Yurkevich // IET Control theory and applications. – 2007. – Vol. 1, № 5. – P. 1477–1486.
Yurkevich V. D. Design of nonlinear control systems with the highest derivative in feedback Series on stability, vibration and control of systems / V. D. Yurkevich // World acientific. – 2004. – A–16.	• Becerril-Arreola R. Decentralised two-time-scale motions control based on generalised sampling / R. Becerril-Arreola, A. G. Aghdam, V. D. Yurkevich // IET Control theory and applications. – 2007. – Vol. 1, № 5. – P. 1477–1486. • Yurkevich V. D. PID controller design for nonlinear systems based on two-time-scale motions / V. D. Yurkevich // 8 Intern. conf. on actual problems of electronic instrument engineering : proc. APEIE–2006, Russia, Novosibirsk, 26–28 Sept. 2006 = Материалы 8 международной конференции «Актуальные проблемы электронного приборостроения». АПЭП–2006, Россия, Новосибирск, 26–28 сент. 2006 г. – Новосибирск : Изд-во НГТУ, 2006. – Т. 1. – С. 251–258 ; Т. 7. – С. 272–279. • Czyba R. Robust regulation of helicopter model based on the highest derivative in feedback / R. Czyba, M. Serafin // IEEE/ASME intern. conf. on advanced intelligent mechatronics, Switzerland, Zurich, 4–7 Sept. 2007. – [S. l.], 2007. – P. 1–6.

Becerril R. Decentralized two-time-scale motions control using generalized sampled-data hold functions / R. Becerril, A. G. Aghdam, V. D. Yurkevich // American control conf. : proc., June, 2004. – Vol. 4. – P. 3369–3374.	• Becerril-Arreola R. Decentralised two-time-scale motions control based on generalised sampling / R. Becerril-Arreola, A. G. Aghdam, V. D. Yurkevich // IET Control theory and applications. – 2007. – Vol. 1, № 5. – P. 1477–1486.
Vostrikov A. S. Design of control systems by means of localisation method : prepr. / A. S. Vostrikov, V. D. Yurkevich // 12 IFAC world Congr. – 1993. – Vol. 8. – P. 47–50.	• Czyba R. Robust longitudinal flight control design: dynamic contraction method approach / • R. Czyba, M. J. Blachuta // American control conf. : proc. 2003. – Vol. 2. – P. 1020–1025. • Yurkevich V. D. PID controller design for nonlinear systems based on two-time-scale motions / V. D. Yurkevich // 8 Intern. conf. on actual problems of electronic instrument engineering : proc. APEIE–2006, Russia, Novosibirsk, 26–28 Sept. 2006 = Материалы 8 международной конференции «Актуальные проблемы электронного приборостроения». АПЭП–2006, Россия, Новосибирск, 26–28 сент. 2006 г. – Новосибирск : Изд-во НГТУ, 2006. – Т. 1. – С. 251–258 ; Т. 7. – С. 272–279. • Czyba R. Robust regulation of helicopter model based on the highest derivative in feedback / R. Czyba, M. Serafin // IEEE/ASME intern. conf. on advanced intelligent mechatronics, Switzerland, Zurich, 4–7 Sept. 2007. – [S. l.], 2007. – P. 1–6.
Yurkevich V. D. Design of two-time-scale nonlinear time-varying control systems / V. D. Yurkevich. – SPb. : Nauka, 2000. – 287 p. – (Analysis and design of nonlinear systems).	• Czyba R. Robust longitudinal flight control design: dynamic contraction method approach / R. Czyba, M. J. Blachuta // American control conf. : proc. 2003. – Vol. 2. – P. 1020–1025. • Yurkevich V. D. Parabolic distributed parameter control systems with two-time-scale motions / V. D. Yurkevich // Intern. conference on physics and control : proc., Russia, St. Petersburg, 24–26 Aug. 2005. – SPb., 2005. – P. 230–235. • Yurkevich V. D. Aircraft pitch attitude control in presence of uncertain aerodynamics / V. D. Yurkevich // 9 Russian-Korean intern.

	symp. on science and technology. KORUS–2005 : proc., Russia, Novosibirsk, 26 June – 2 July 2005. – Novosibirsk : NSTU, 2005. – Vol. 1. – P. 746–748. • Yurkevich V. D. Design of controller for buck-boost converter / V. D. Yurkevich // 9 Russian-Korean intern. symp. on science and technology. KORUS–2005: proc., Russia, Novosibirsk, 26 June – 2 July 2005. – Novosibirsk : NSTU, 2005. – Vol. 1. – P. 741–745. • Hwang Kab-Ju Vehicle following longitudinal decentralized feedback control based on two-time-scale motions / Hwang Kab-Ju, V. D. Yurkevich // 1 Intern. forum on strategic technology (IFOST 2006). «E-Vehicle Technology» : proc., Korea, Ulsan, 18–20 Oct. 2006. – Ulsan, 2006. – P. 5–9. • Yurkevich V. D. PID controller design for nonlinear systems based on two-time-scale motions / V. D. Yurkevich // 8 Intern. conf. on actual problems of electronic instrument engineering : proc. APEIE–2006, Russia, Novosibirsk, 26–28 Sept. 2006 = Материалы 8 международной конференции «Актуальные проблемы электронного приборостроения». АПЭП–2006, Россия, Новосибирск, 26–28 сент. 2006 г. – Новосибирск : Изд-во НГТУ, 2006. – Т. 1. – С. 251–258 ; Т. 7. – С. 272–279.
Blachuta M. Robust quasi NID aircraft 3D flight control under sensor noise / M. Blachuta, V. D. Yurkevich, K. Wojciechowski // Kybernetika. – 1999. – Vol. 35, № 5. – P. 637–650.	• Czyba R. Robust longitudinal flight control design: dynamic contraction method approach / R. Czyba, M. J. Blachuta // American control conf. : proc. 2003. – Vol. 2. – P. 1020–1025. • Yurkevich V. D. PID controller design for nonlinear systems based on two-time-scale motions / V. D. Yurkevich // 8 Intern. conf. on actual problems of electronic instrument engineering : proc. APEIE–2006, Russia, Novosibirsk, 26–28 Sept. 2006 = Материалы 8 международной конференции «Актуальные проблемы электронного приборостроения». АПЭП–2006, Россия, Новосибирск, 26–28 сент. 2006 г. – Новоси-

	бирск : Изд-во НГТУ, 2006. – Т. 1. – С. 251–258 ; Т. 7. – С. 272–279. • Czyba R. Robust regulation of helicopter model based on the highest derivative in feedback / R. Czyba, M. Serafin // IEEE/ASME intern. conf. on advanced intelligent mechatronics, Switzerland, Zurich, 4–7 Sept. 2007. – [S. l.], 2007. – P. 1–6.
Blachuta M. J. Aircraft control based on localization method : Prepr. / M. J. Blachuta, V. D. Yurkevich, K. Wojciechowski // 2 IFAC workshop «Motion Control». – Perugia, 1992. – Vol. 2. – P. 19–24.	• Blachuta M. Robust quasi NID aircraft 3D flight control under sensor noise / M. Blachuta, V. D. Yurkevich, K. Wojciechowski // Kybernetika. – 1999. – Vol. 35, № 5. – P. 637–650.
Blachuta M. J. Aircraft motion control by dynamic contraction method : prepr. // M. J. Blachuta, V. D. Yurkevich, K. Wojciechowski // Intern. conf. on recent advances in mechatronics. ICRAM'95, Turkey, Istanbul, 14–16 Aug. 1995. – Istanbul, 1995. – P. 404–411.	• Blachuta M. Robust quasi NID aircraft 3D flight control under sensor noise / M. Blachuta, V. D. Yurkevich, K. Wojciechowski // Kybernetika. – 1999. – Vol. 35, № 5. – P. 637–650.
Blachuta M. J. Design of aircraft 3D motion control using dynamic contraction method / M. J. Blachuta, V. D. Yurkevich, K. Wojciechowski // IFAC Workshop «Motion Control» : proc. – Munich, 1995. – P. 323–330.	• Blachuta M. Robust quasi NID aircraft 3D flight control under sensor noise / M. Blachuta, V. D. Yurkevich, K. Wojciechowski // Kybernetika. – 1999. – Vol. 35, № 5. – P. 637–650. • Yurkevich V. D. PID controller design for nonlinear systems based on two-time-scale motions / V. D. Yurkevich // 8 Intern. conf. on actual problems of electronic instrument engineering : proc. APEIE–2006, Russia, Novosibirsk, 26–28 Sept. 2006 = Материалы 8 международной конференции «Актуальные проблемы электронного приборостроения». АПЭП–2006, Россия, Новосибирск, 26–28 сент. 2006 г. – Новосибирск : Изд-во НГТУ, 2006. – Т. 1. – С. 251–258 ; Т. 7. – С. 272–279.
Vostrikov A. S. Decoupling of multi-channel non-linear time-varying systems by derivative feedback / A. S. Vostrikov, V. D. Yurkevich // Systems science. – 1991. – Vol. 17. – P. 21–33.	• Blachuta M. Robust quasi NID aircraft 3D flight control under sensor noise / M. Blachuta, V. D. Yurkevich, K. Wojciechowski // Kybernetika. – 1999. – Vol. 35, № 5. – P. 637–650.

Vostrikov A. S. Design of control systems by means of localisation method / A. S. Vostrikov, V. D. Yurkevich // 12 IFAC world Congr. : prepr. – 1993. – Vol. 8. – Sydney, 1993. – P. 47–50.	• Blachuta M. Robust quasi NID aircraft 3D flight control under sensor noise / M. Blachuta, V. D. Yurkevich, K. Wojciechowski // Kybernetika. – 1999. – Vol. 35, № 5. – P. 637–650.
Yurkevich V. D. Control of uncertain systems: dynamic compaction method / V. D. Yurkevich // 9 Intern. conf. on systems engineering : proc., USA, Las Vegas, Nevada, 14–16 July 1993. – Las Vegas, 1993. – P. 636–640.	• Blachuta M. Robust quasi NID aircraft 3D flight control under sensor noise / M. Blachuta, V. D. Yurkevich, K. Wojciechowski // Kybernetika. – 1999. – Vol. 35, № 5. – P. 637–650. • Yurkevich V. D. PID controller design for nonlinear systems based on two-time-scale motions / V. D. Yurkevich // 8 Intern. conf. on actual problems of electronic instrument engineering : proc. APEIE–2006, Russia, Novosibirsk, 26–28 Sept. 2006 = Материалы 8 международной конференции «Актуальные проблемы электронного приборостроения». АПЭП–2006, Россия, Новосибирск, 26–28 сент. 2006 г. – Новосибирск : Изд-во НГТУ, 2006. – Т. 1. – С. 251–258 ; Т. 7. – С. 272–279. • Yurkevich V. D. Output regulation of uncertain nonaffine in control systems via singular perturbation technique / V. D. Yurkevich, K.-J. Hwang // 17 IFAC World Congr. : proc., Korea, Seoul, 6–11 July 2008. – Seoul, 2008. – Vol. 17, pt. 1. – P. 13133–13138.
Yurkevich V. D. Design of aircraft longitudinal motion control using dynamic compaction method / V. D. Yurkevich // 3 Intern. workshop on advanced motion control : proc., USA, Berkeley, California, 20–23 March 1994. – Berkeley, 1994. – P. 1029–1038.	• Blachuta M. Robust quasi NID aircraft 3D flight control under sensor noise / M. Blachuta, V. D. Yurkevich, K. Wojciechowski // Kybernetika. – 1999. – Vol. 35, № 5. – P. 637–650.
Yurkevich V. D. On the design of continuous control systems by means of dynamic contraction method: noise influence analysis / V. D. Yurkevich // 2 Intern. conf. on actual problems of electronic instrument engineering : proc. (APEIE-94). – Novosibirsk, 1994. – Vol. 4. – P. 75–79.	• Blachuta M. Robust quasi NID aircraft 3D flight control under sensor noise / M. Blachuta, V. D. Yurkevich, K. Wojciechowski // Kybernetika. – 1999. – Vol. 35, № 5. – P. 637–650.

Yurkevich V. D. Decoupling of uncertain continuous systems: dynamic contraction method / V. D. Yurkevich // 34 IEEE conference on decision and control : proc., USA, New Orleans, Louisiana, 13–15 Dec. 1995. – New Orleans, 1995. – Vol. 1. – P. 196–201.	• Blachuta M. Robust quasi NID aircraft 3D flight control under sensor noise / M. Blachuta, V. D. Yurkevich, K. Wojciechowski // Kybernetika. – 1999. Vol. 35, № 5. – P. 637–650. • Yurkevich V. D. PI and PID controller design for nonlinear systems in the presence of a time delay via singular perturbation technique / V. D. Yurkevich // 9 International conference on actual problems of electronic instrument engineering proceedings. APEIE–2008 = Материалы 9 международной конференции «Актуальные проблемы электронного приборостроения». АПЭП–2008, Новосибирск, 2008 г. – Новосибирск : Изд-во НГТУ, 2008. – Т. 1. – С. 168–174. • Hwang K.-J. Vehicle following longitudinal decentralized feedback control based on two-time-scale motions / K.-J. Hwang, V. D. Yurkevich // 1 Intern. forum on strategic technology (IFOST 2006). «E-Vehicle Technology» : proc., Korea, Ulsan, 18–20 Oct. 2006. – Ulsan, 2006. – P. 5–9. • Yurkevich V. D. PID controller design for nonlinear systems based on two-time-scale motions / V. D. Yurkevich // 8 Intern. conf. on actual problems of electronic instrument engineering : proc. APEIE–2006, Russia, Novosibirsk, 26–28 Sept. 2006 = Материалы 8 международной конференции «Актуальные проблемы электронного приборостроения». АПЭП–2006, Россия, Новосибирск, 26–28 сент. 2006 г. – Новосибирск : Изд-во НГТУ, 2006. – Т. 1. – С. 251–258 ; Т. 7. – С. 272–279.
Vostrikov A. S. Design of multi-channel systems with the velocity vector in the control law / A. S. Vostrikov, V. D. Yurkevich // Automation & Remote Control. – 1993. – Vol. 54, № 2, pt. 1. – P. 214–226.	• Blachuta M. Robust quasi NID aircraft 3D flight control under sensor noise / M. Blachuta, V. D. Yurkevich, K. Wojciechowski // Kybernetika. – 1999. – Vol. 35, № 5. – P. 637–650.
Vostrikov A. S. Synthesizing Many-Channel Systems with the Vector of Velocity in the Control Law / A. S. Vostrikov, V. D. Yurkevich // Avtom. Telemekh. – 1993. – № 2. – P.*	• Krutko P. D. Symmetry and inverse problems of dynamics of control systems / P. D. Krutko // Journal of computer and systems sciences international. – 1996. – Vol. 35, № 6. – P. 857–885.

Yurkevich V. D. Design of nonlinear control systems with the highest derivative in feedback / V. D. Yurkevich. – Singapore : World scientific publishing Co, 2004. – 352 p. (Series on Stability, vibration and control of systems, series A. – Vol. 16).	• Yurkevich V. D. Parabolic distributed parameter control systems with two-time-scale motions / V. D. Yurkevich // Intern. conference on physics and control : proc., Russia, St. Petersburg, 24–26 Aug. 2005. – SPb., 2005. – P. 230–235. • Yurkevich V. D. Aircraft pitch attitude control in presence of uncertain aerodynamics / V. D. Yurkevich // 9 Russian-Korean intern. symp. on science and technology. KORUS–2005 : proc., Russia, Novosibirsk, 26 June – 2 July 2005. – Novosibirsk : NSTU, 2005. – Vol. 1. – P. 746–748. • Yurkevich V. D. Design of controller for buck-boost converter / V. D. Yurkevich // 9 Russian-Korean intern. symp. on science and technology. KORUS–2005: proc., Russia, Novosibirsk, 26 June – 2 July 2005. – Novosibirsk : NSTU, 2005. – Vol. 1. – P. 741–745. • Hwang Kab-Ju Vehicle following longitudinal decentralized feedback control based on two-time-scale motions / Hwang Kab-Ju, V. D. Yurkevich // 1 Intern. forum on strategic technology (IFOST 2006). «E-Vehicle Technology» : proc., Korea, Ulsan, 18–20 Oct. 2006. – Ulsan, 2006. – P. 5–9. • Yurkevich V. D. PID controller design for nonlinear systems based on two-time-scale motions / V. D. Yurkevich // 8 Intern. conf. on actual problems of electronic instrument engineering : proc. APEIE–2006, Russia, Novosibirsk, 26–28 Sept. 2006 = Материалы 8 международной конференции «Актуальные проблемы электронного приборостроения». АПЭП–2006, Россия, Новосибирск, 26–28 сент. 2006 г. – Новосибирск : Изд-во НГТУ, 2006. – Т. 1. – С. 251–258 ; Т. 7. – С. 272–279. • Yurkevich V. D. PI and PID controller design for nonlinear systems in the presence of a time delay via singular perturbation technique / V. D. Yurkevich // 9 International conference on actual problems of electronic instrument engineering proceedings.
--	---

	АРЕИЕ–2008 = Материалы 9 международной конференции «Актуальные проблемы электронного приборостроения». АПЭП–2008, Новосибирск, 2008 г. – Новосибирск : Изд-во НГТУ, 2008. – Т. 1. – С. 168–174. • Yurkevich V. D. Adaptive output feedback control of nonlinear SISO systems via singular perturbation technique / V. D. Yurkevich // 48 IEEE conference on decision and control, held jointly with the 28 Chinese control conference. CDC/CCC 2009 : proc., China, Shanghai, 15–18 Dec. 2009. – Shanghai, 2009. – P. 3495–3500. • Yurkevich V. D. Adaptive gain tuning in nonlinear control systems designed via singular perturbation technique [Electronic resource] / V. D. Yurkevich // 18 IEEE intern. conf. control applications, part of 2009 IEEE multi-conference on systems control : proc., Russia, Saint-Petersburg, 8–10 July 2009. – SPb. : Omnipress, 2009. – 1 electron-optical disc (CD-ROM). – P. 37–42. – Title from label. • Yurkevich V. D. Output regulation of uncertain nonaffine in control systems via singular perturbation technique / V. D. Yurkevich, K.-J. Hwang // 17 IFAC World Congr. : proc., Korea, Seoul, 6–11 July 2008. – Seoul, 2008. – Vol. 17, pt. 1. – P. 13133–13138.
Blachuta M. J. Design of analog and digital aircraft flight controllers based on dynamic contraction method / M. J. Blachuta, V. D. Yurkevich, K. Wojciechowski // A collection of technical papers. AIAA guidance, navigation and control conf. 97'GN&C, USA, New Orleans, Louisiana, 11–13 Aug. 1997. – New Orleans, 1997. – Pt. 3. – P. 1719–1729.	• Yurkevich V. D. Aircraft pitch attitude control in presence of uncertain aerodynamics / V. D. Yurkevich // 9 Russian-Korean intern. symp. on science and technology. KORUS–2005 : proc., Russia, Novosibirsk, 26 June – 2 July 2005. – Novosibirsk : NSTU, 2005. – Vol. 1. – P. 746–748. • Yurkevich V. D. PID controller design for nonlinear systems based on two-time-scale motions / V. D. Yurkevich // 8 Intern. conf. on actual problems of electronic instrument engineering : proc. APEIE–2006, Russia, Novosibirsk, 26–28 Sept. 2006 = Материа-

	лы 8 международной конференции «Актуальные проблемы электронного приборостроения». АПЭП–2006, Россия, Новосибирск, 26–28 сент. 2006 г. – Новосибирск : Изд-во НГТУ, 2006. – Т. 1. – С. 251–258 ; Т. 7. – С. 272–279.
Yurkevich V. D. Stabilization system for the aircraft longitudinal motion / V. D. Yurkevich, M. J. Blachuta, K. Wojciechowski // <i>Archiwum automatyki i robotyki</i>. – Warszawa, 1991. – Vol. 36, № 3–4. – P. 517–535.	• Yurkevich V. D. Aircraft pitch attitude control in presence of uncertain aerodynamics / V. D. Yurkevich // 9 Russian-Korean intern. symp. on science and technology. KORUS–2005 : proc., Russia, Novosibirsk, 26 June – 2 July 2005. – Novosibirsk : NSTU, 2005. – Vol. 1. – P. 746–748.
Yurkevich V. D. Design of controller for buck-boost converter / V. D. Yurkevich // 9 Russian-Korean intern. symp. on science and technology. KORUS–2005: proc., Russia, Novosibirsk, 26 June – 2 July 2005. – Novosibirsk : NSTU, 2005. – Vol. 1. – P. 741–745.	• Chakraborty A. Combination of buck and boost modes to minimize transients in the output of a positive buck-boost converter / A. Chakraborty, A. Khaligh, A. Emadi // 32 Ann. conf. on IEEE industrial electronics. IECON 2006 : proc., France, Paris 6–10 Nov. 2006. – Paris, 2006. – P. 2372–2377.
Yurkevich V. D. Adaptive gain tuning in nonlinear control systems designed via singular perturbation technique [Electronic resource] / V. D. Yurkevich // 18 IEEE intern. conf. control applications, part of 2009 IEEE multi-conference on systems control : proc., Russia, Saint-Petersburg, 8–10 July 2009. – SPb. : Omnipress, 2009. – 1 electron-optical disc (CD-ROM). – P. 37–42. – Title from label.	• Yurkevich V. D. Adaptive output feedback control of nonlinear SISO systems via singular perturbation technique / V. D. Yurkevich // 48 IEEE conf. on decision and control, held jointly with the 28 Chinese control conf. CDC/CCC 2009 : proc., China, Shanghai, 15–18 Dec. 2009. – Shanghai, 2009. – P. 3495–3500.
Yurkevich V. D. Stability and bifurcations of singularly perturbed nonaffine in control systems / V. D. Yurkevich // Устойчивость и колебания нелинейных систем управления = Stability and oscillations of nonlinear control systems : 10 междунар. семинар им. Е. С. Пятницкого посвящ. памяти акад. В. В. Румянцева, Россия, Москва, 3–6 июня 2008 г. : тез. докл. – М. : Изд-во ИПУ РАН, 2008. – С. 372–374.	• Yurkevich V. D. Output regulation of uncertain nonaffine in control systems via singular perturbation technique / V. D. Yurkevich, K.-J. Hwang // 17 IFAC World Congr. : proc., Korea, Seoul, 6–11 July 2008. – Seoul, 2008. – Vol. 17, pt. 1. – P. 13133–13138.

Yurkevich V. D. Control of distributed parameter systems: localisation method / V. D. Yurkevich // Control theory and applications, IEE Proceedings. – 1992. – Vol. 139, № 2. – P. 141–146.	• Yurkevich V. D. Parabolic distributed parameter control systems with two-time-scale motions / V. D. Yurkevich // Intern. conf. on physics and control : proc., Russia, St. Petersburg, 24–26 Aug. 2005. – SPb., 2005. – P. 230–235.
Yurkevich V. D. Control of parabolic systems on the basis of the localisation method / V. D. Yurkevich // Control theory and applications, IEE Proceedings. – 1992. – Vol. 139, № 6. – P. 511–516.	• Yurkevich V. D. Parabolic distributed parameter control systems with two-time-scale motions / V. D. Yurkevich // Intern. conf. on physics and control : proc., Russia, St. Petersburg, 24–26 Aug. 2005. – SPb., 2005. – P. 230–235

ИМЕННОЙ УКАЗАТЕЛЬ

А

Айзенштат А. С. 8
Алтухов И. М. 181

Колегов М. А. 11, 57, 204
Колмаков С. В. 12, 206
Кукина А. Ю. 204
Курганов Э. Ф. 206

Б

Бейнусов А. Г. 181, 184
Блахута М. 9, 30
Бочарова О. В. 46

В

Веретельникова Е. Л. 59
Воевода А. А. 59, [205], 206
Войцеховский К. 9, 30
Востриков А. С. [5], 10, 20, 47, 48, 49, 50,
51, 52, 53, 54, 58, 59, 90, 181, 184, [185],
[186], [187], [188], [189], [190], [191], [192],
[193], [194], [195], [196], [197], [198], [199],
[200], 206

Г

Гаврилов Е. Б. 201, [205], 206
Голодных Г. П. 58, 184

Е

Ермоленко Э. В. 55

З

Зедгенизов Д. В. 60

К

Кайль К. А. 56
Карчов М. С. 47, 51, 185

М

Мучкин В. С. 181, 184, 206

П

Попов Н. Л. 12
Прохоров А. М. 12

Т

Тарасов Е. В. 60

Ф

Французова Г. А. 20, 50, 54, 58, 59, 61, 90,
[202], [203], [205], 206, 207, 208

Ш

Шишков С. Ю. 62, 63
Шпилевая О. Я. 59, [202], [203], [205], 207,
208

А

Aghdam A. G. 31, 32, 93

В

Bagryansku P. A. 120
Becerril R. 31, 32, 93
Bhat R. B. 35

Blachuta M. J. 33, 36, 37, 44, 94, 95, 96, 97,
98, 99, 100, 101, 102, 103, 104, 107, 137, 144,
149, 166

Bocharova O. V. 106

G

Gavriloiu V. 34, 110

Gordeev A. A. 163

Guran A. 173

H

Hwang K.-J. 111, 153

K

Khalil M. K. B. 35

Khorasani K. 34, 110, 121, 122

P

Panda Sanjib Kumar 108, 109

Presnikov M. A. 120

S

Sahoo Sanjib Kumar 108

Shatalov B. V. 107, 112, 113, 114, 115, 116,
117, 118, 150

Shergin S. M. 119

Svoboda J. 35

T

Tsidulko Yu. A. 120

Tudoroiu N. 121, 122

V

Vostrikov A. S. 38, 39, 40, 123, 124, 125, 126,
127, 128

W

Wojciechowski K. 33, 36, 37, 44, 94, 95, 96,
97, 98, 99, 100, 101, 102, 103, 104, 105, 107,
137, 144, 149, 166

Wu Xinhui 109

X

Xu Jian-Xin 108, 109

Z

Zinoviev G. S. 157, 163

Zurina G. N. 120

СПИСОК ИСТОЧНИКОВ ИНФОРМАЦИИ

1. Алфавитный каталог НБ НГТУ.
2. Вузы Новосибирска [Электронный ресурс] : база данных содержит аналитические записи статей из периодических изданий о вузах Новосибирска / Науч. б-ка НГТУ. – Электрон. дан. (4506 записей). – Новосибирск, 1998–2009.
3. Библиография НБО [Электронный ресурс] : база данных содержит аналитические записи статей из периодических изданий фонда науч. б-ки НГТУ / Науч. б-ка НГТУ. – Электрон. дан. (17266 записей). – Новосибирск, 1999–2005.
4. Образование [Электронный ресурс] : база данных содержит сведения из периодических изданий и научных сборников о высшем образовании / Науч. б-ка НГТУ. – Электрон. дан. (7891 запись). – Новосибирск, 1996–2009.
5. ГПНТБ СО РАН. Электронные каталоги и базы данных [Электронный ресурс]. – Режим доступа: <http://www.spsl.nsc.ru/cgi-bin/WWWSearch.cgi>. – Загл. с экрана.
6. Научная электронная библиотека eLibrary.ru [Электронный ресурс]. – Режим доступа: www.elibrary.ru. – Загл. с экрана.
7. Научные и учебно-методические публикации : (библиогр. указ.) = Research publications and teaching materials (Bibliography) / Новосиб. гос. техн. ун-т ; отв. ред.: В. Н. Удотова, Т. В. Баздырева. – Новосибирск : Изд-во НГТУ, 1983–2009.
8. Распределенный каталог Новосибирской библиотечной корпорации [Электронный ресурс]. – Режим доступа: <http://z3950.uigmm.nsc.ru:210/zgw/corp/htm>. – Загл. с экрана.
9. Российская государственная библиотека. Электронный каталог [Электронный ресурс]. – Режим доступа: <http://www.rsl.ru/index.php?f=339>. – Загл. с экрана.
10. Российская национальная библиотека. Электронный каталог [Электронный ресурс]. – Режим доступа: <http://www.nlr.ru/poisk/>. – Загл. с экрана.
11. Центр информатизации университета [Электронный ресурс]. – Режим доступа: <http://www.nstu.ru/phone/persons>. – Загл. с экрана.
12. Google [Электронный ресурс] : информ.-поисковая система. – Режим доступа: <http://www.google.ru>. – Загл. с экрана.
13. VTLS Library Catalog : электронный каталог НБ НГТУ [Электронный ресурс]. – Режим доступа: http://virtua.library.nstu.ru:8000/cgi-bin/gw_46_7/chameleon/. – Загл. с экрана.

СОДЕРЖАНИЕ

От составителей	3
Краткая биографическая справка	4
Научные публикации	5
Книги, диссертации, авторефераты диссертаций	5
Статьи из периодических и научных сборников, информационные листы	5
Доклады и тезисы докладов на научных мероприятиях	8
Патенты, авторские свидетельства	20
Научное руководство, научное редактирование	20
Отчеты о НИР	20
Учебные и учебно-методические публикации	22
Публицистика	23
Публикации о В. Д. Юркевиче	23
Цитирование публикаций В. Д. Юркевича	24
Именной указатель	36
Список источников информации	38

ЮРКЕВИЧ ВАЛЕРИЙ ДМИТРИЕВИЧ

ЮБИЛЕЙНЫЙ БИБЛИОГРАФИЧЕСКИЙ УКАЗАТЕЛЬ
Книги, статьи и другие работы за 1982–2011 гг.

Ответственные редакторы: *В.Н. Удотова, Т.В. Баздырева*

Выпускающий редактор *И.П. Брованова*

Корректор *Л.Н. Кинит*

Дизайн обложки *А.В. Ладыжская*

Компьютерная верстка *С.И. Ткачева*

Подписано в печать 20.12.2011. Формат 60 × 84 1/8. Бумага офсетная

Тираж 50 экз. Уч.-изд. л. 9,3. Печ. л. 5,0. Изд. № 374. Заказ № 120

Цена договорная

Отпечатано в типографии

Новосибирского государственного технического университета

630092, г. Новосибирск, пр. К. Маркса, 20